

## مسأله زمان‌بندی تک‌ماشین با در نظر گرفتن اولویت‌های متغیر و زمان دسترسی کارها

سعیده غلامی<sup>۱\*</sup>، فاطمه گنجی<sup>۲</sup>

۱. عضو هیأت علمی گروه مهندسی صنایع، دانشکده مهندسی صنایع، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران، ایران

۲. دانشجوی دکتری مهندسی صنایع، گروه مهندسی صنایع، دانشکده مهندسی صنایع، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران، ایران

### خلاصه

در سال‌های اخیر، با افزایش روزافزون محیط رقابتی، اهمیت تحویل به‌موقع کالا و رضایت مشتری بیش از پیش نمودار شده است. لذا اهداف مرتبط با تحویل به‌موقع محصولات و خدمات به مشتری همچون کمینه‌سازی تعداد کار دارای دیرکرد توجه محققین را به خود جلب کرده است. هدف این پژوهش زمان‌بندی عملیات ماشین‌آلات به‌منظور کمینه‌سازی تعداد کارهای دیرکردار وزنی در دو حالت تأخیر همراه با جریمه مالی و تأخیر همراه با فروش از دست‌رفته است. در این مقاله زمان شروع انجام کار، متغیر تصمیم بوده و هر کار با محدودیت حداکثر یک‌بار انقطاع، پی‌گرفتنی می‌باشد، لیکن زمان در دسترس قرار گرفتن آن‌ها متفاوت در نظر گرفته می‌شود. همچنین زمان تکمیل هر عملیات در دو بازه دارای شناوری می‌باشد؛ ابتدای بازه، موعد تحویل کار بدون در نظر گرفتن جریمه و انتهای بازه، موعد تحویل با در نظر گرفتن جریمه تعیین می‌شود. بررسی اولویت متغیر کارها از نوآوری این پژوهش بوده؛ بدین ترتیب که با گذر زمان و نزدیک شدن کارها به موعد تحویل، کلیه کارها به سطوح اولویتی جدیدی وارد می‌شوند که این کار براساس عواملی مانند وزن کار و زمان باقیمانده از پردازش تعیین می‌شود. در این مقاله، ابتدا به مدل‌سازی ریاضی مسأله پرداخته شده و سپس توسط یک الگوریتم ابتکاری به حل مسأله و یافتن جواب‌های نزدیک بهینه پرداخته می‌شود. برای این منظور، تعداد ۲۷۰۰ مسأله نمونه تولید و هریک توسط نرم‌افزار گمز و الگوریتم ابتکاری حل شده است. نتایج به‌دست آمده، عملکرد نسبتاً خوب الگوریتم ابتکاری را در رسیدن به جواب نزدیک بهینه در مدت زمان منطقی نشان می‌دهند.

### اطلاعات مقاله

تاریخچه مقاله:

دریافت ۱۴۰۰/۰۳/۲۴

پذیرش ۱۴۰۰/۰۵/۱۱

(مقاله پژوهشی)

کلمات کلیدی:

زمان‌بندی تک‌ماشین

سطوح اولویت

زمان دسترسی غیرقطعی

### ۱. مقدمه

امروزه مسائل زمان‌بندی در بسیاری از سیستم‌های تولیدی و خدماتی کاربرد وسیعی یافته‌اند. جوهره مسائل زمان‌بندی به تصمیم‌گیری در مورد تخصیص منابع و توالی عملیات منحصر می‌شود. زمان‌بندی، تخصیص منابع در طول زمان برای اجرای مجموعه‌ای از کارها است. سه دسته هدف عمده در زمان‌بندی مطرح است. این اهداف شامل بهره‌برداری کارا از منابع، پاسخ‌گویی سریع به تقاضا و انطباق دقیق زمان‌های تکمیل با مواعده‌های تحویل تعیین‌شده می‌باشد. دو نوع محدودیت مربوط به امکان‌پذیری معمولاً در مسائل زمان‌بندی ظاهر

می‌شود: یکی محدودیت‌های دسترس‌پذیری منابع و دیگری

محدودیت‌های تکنولوژیکی در ترتیب انجام کارها می‌باشد [۱].

در اکثر مسائل زمان‌بندی فرض می‌شود ماشین در طول افق برنامه‌ریزی به‌طور پیوسته کار می‌کند. این فرض ممکن است در برخی از حالت‌ها صحیح باشد، اما با در نظر گرفتن عواملی چون عملیات نگهداری و تعمیر، خرابی‌ها و یا سایر محدودیت‌های مرتبط با دسترسی ماشین‌آلات، این فرض صحیح نیست. دو گروه کلی برای مسائل با محدودیت دسترسی در نظر گرفته شده که براساس ثابت و یا انعطاف‌پذیر بودن محدودیت دسترسی تقسیم‌بندی شده‌اند که در گروه

\* نویسنده مسئول: سعیده غلامی

تلفن: ۰۲۱-۸۴۰۶۳۳۵۶؛ پست الکترونیکی: [s\\_gholami@kntu.ac.ir](mailto:s_gholami@kntu.ac.ir)

محیط‌های تولیدی، باعث بالا رفتن قیمت کالا شده و چنین تولیدی را از نظر اقتصادی مقرون‌به‌صرفه نمودار نمی‌سازد. لذا با اتخاذ رویکرد مناسب می‌تواند هزینه‌های مربوط به جریمه دیرکرد را کاهش داد. از کاربردهای بسیار مهم مسأله، می‌توان به اهمیت اولویت مشتریان نسبت به یکدیگر اشاره کرد؛ همان‌طور که در دنیای امروز تجارت الکترونیک بسیار رواج یافته است، در اکثر موارد کابرن سیستم در زمان‌های نامشخص به یک سیستم پشتیبان متصل و خدمت خود را دریافت می‌کنند. لذا در بسیاری از مطالعات گذشته بدون توجه به موضوع فوق، فرض را بر در دسترس بودن کارها در ابتدای زمان‌بندی دانسته و کلیه کارها را از اولویت قطعی نسبت به یکدیگر برخوردار می‌دانند؛ که در بازار امروز این فرض، دور از واقعیت است.

پژوهش‌ها نشان داده است در بین عوامل متعدد لحاظ شده در انتخاب پیمانکاران، زمان پاسخ‌گویی در کنار قیمت و کیفیت، مهم‌ترین عوامل بوده‌اند.

در بررسی موعدهای تحویل، معمولاً دو نوع هزینه آشکار می‌گردد:

(۱) هزینه تعیین موعدهای تحویل

(۲) هزینه تعیین موعدهای تحویل کوتاه

موعدهای تحویل باید به‌گونه‌ای تعیین شود که مجموع هزینه‌های فوق حداقل گردد [۵].

تابع هدف تعداد کارهای دیرکردار می‌تواند نشان‌دهنده تعداد تقاضاهای برآورد نشده مشتریان می‌باشد. لذا در نظر گرفتن این عامل، یک هدف منطقی و مورد توجه مدیریت تولید است [۳].

در مسائل زمان‌بندی کاربردی، ممکن است انواع متفاوتی از مشتریان وجود داشته باشد. برخی از مشتریان، نمی‌توانند تأخیر را تحمل کنند؛ به‌همین دلیل ممکن است هزینه بیشتری را برای تحویل به‌موقع کالای خود بپردازند. اما برخی مشتریان، به هزینه بیشتر از زمان اهمیت می‌دهند؛ بنابراین یک زمان‌بندی خوب باید به‌طور هم‌زمان، تقاضاهای مختلف انواع مشتریان را برآورده سازد [۶].

بسیاری از تحقیقات انجام شده در ادبیات موضوع، بر روی حالات قطعی و توسعه آن‌ها مطالعه کرده‌اند. در بسیاری از آن‌ها یک فرض اساسی وجود دارد که داده‌ها از قبل مشخص می‌باشند؛ و زمان‌بندی تمام کارها در ابتدای افق برنامه‌ریزی باتوجه به این موارد انجام می‌پذیرد. در زمان‌بندی چنین مسائلی را زمان‌بندی برون خط<sup>۲</sup> می‌نامند. این تصور که همه کارها در لحظه صفر در دسترس می‌باشند تقریباً غیرممکن بوده و کلیه برنامه‌ریزی‌های بعدی را تحت الشعاع قرار می‌دهد. براین اساس، عدم قطعیت در محیط زمان‌بندی شرایط ورود کار جدید و زمان‌های پردازش نامعلوم را سبب می‌شود.

محیط واقعی تولید آمیخته‌ای از عدم قطعیت و فرآیندهای تصادفی می‌باشد که اثرات کلیدی بر روی استفاده از منابع همچون خرابی ماشین‌آلات و ورود کارهای پیش‌بینی نشده با اولویت بالاتر دارد. در زمان‌بندی تصادفی، اطلاعات جدید به‌طور پیوسته در دسترس قرار می‌گیرند. زمان اتمام کارها، زمان در دسترس قرار گرفتن کارها و

دوم زمان شروع دوره عدم دسترسی، یک متغیر تصمیم است و تحت عنوان زمان‌بندی تک‌ماشین با دوره عدم دسترسی انعطاف‌پذیر از آن یاد می‌شود [۲]. بدین صورت که هر کار، هنگام پردازش، ماشین را همراه با کارهای زمان‌بندی شده شناور، گویی به‌صورت ماشینی با محدودیت دسترسی می‌بیند که به تدریج با ورود کارهای بیشتر، از زمان دسترسی ماشین می‌کاهد. همچنین هر کار دارای اولویت جهت پردازش می‌باشد که با گذر زمان، کارها به سطوح اولویتی جدید وارد شده و اولویت آن‌ها نسبت به یکدیگر تغییر می‌کند. لذا در ادامه باتوجه به جدید بودن نگرش و عدم وجود مطالعات مشابه در ادبیات موضوع، ناگزیر به مرور ادبیات موضوع با مفاهیم محدودیت دسترسی و تشریح مفهوم انعطاف‌پذیری پرداخته شده است. همچنین ادبیات مربوط به اولویت کارها و زمان‌بندی مجدد و همچنین رویکرد در نظریه‌ی پنجره زمانی مرور گردیده است.

دسترسی محدود ماشین‌آلات می‌تواند ناشی از برنامه‌های قبلی زمان‌بندی باشد، چراکه اکثر مسائل برنامه‌ریزی در دنیای واقعی پویا هستند و داده‌های ورودی پیوسته به‌هنگام می‌شوند. چنین حالتی در سطوح عملیاتی زمان‌بندی تولید اتفاق می‌افتد، به‌طوری‌که کارهای جاری به بازه‌های زمانی خاص و ماشین‌ها تخصیص می‌یابند و هنگامی که کارهای جدید به کارگاه می‌رسند، کارهای قبلی به برخی از بازه‌های زمانی و ماشین‌آلات تخصیص یافته‌اند، لذا کارهای جدید باید در بازه‌های پردازش در دسترس باقیمانده پردازش شوند [۳].

کاربرد دیگر دسترسی محدود ماشین در سیستم‌های عملیاتی با یک یا چند پردازنده مشاهده می‌شود، که در آن‌ها برنامه‌های با اولویت بالاتر با برنامه‌های در حال اجرا تداخل می‌کنند و بعضی از زمان‌ها جهت اجرای برنامه‌های با اولویت بالاتر از قبل رزرو می‌شوند. محدودیت دسترسی همچنین می‌تواند در سیستم‌های کامپیوتری چندکاربره به‌وجود آید؛ در این حالت معمولاً پردازشگر در زمان‌های خاصی به یک کاربر تخصیص می‌یابد و این زمان‌های خاص برای کاربران دیگر این پردازشگر به‌صورت بازه‌های عدم دسترسی نمود می‌یابند [۱].

در فضای رقابتی امروز باتوجه به افزایش روزافزون قدرت مشتریان، ارائه برنامه زمان‌بندی مناسب برای هر یک از سازمان‌های تولیدی و خدماتی امری اجتناب‌ناپذیر است؛ هر یک از سازمان‌های تولیدی و خدماتی به‌منظور رسیدن به اهداف خود و کسب سهم مناسب از بازار مشتریان خود، در تلاش‌اند تا به بهترین شکل، تخصیص و توالی فعلیت‌های خود را تعیین نمایند [۴].

در شرایط واقعی به‌ویژه در صنایع ملی کشور، در بیشتر صنایع تحویل به‌موقع بر طبق وعده مشتری، علی‌رغم اهمیت بسیار بالا، همواره با چالش و مشکلات زیادی روبه‌رو بوده است. به‌طوری‌که عدم تحویل به‌موقع محصول، به یکی از دغدغه‌های همیشگی مشتریان بدل شده است. از طرفی فقدان راهکار علمی مناسب و در دسترس تولیدکنندگان، هزینه‌های تولید را افزایش داده؛ به‌نحوی که برآوردن انتظار مشتریان و تحویل به‌موقع کالا باتوجه به محدودیت‌های درونی

الگوریتم ابتکاری ارائه شده است که نوآوری آن، امکان جابه‌جایی دوره عدم دسترسی به اندازه مدت زمان  $d$  می‌باشد.

مشکاتی و مصلحتی [۳] مسأله کمینه‌سازی تعداد کار دیرکردار را با محدودیت دسترسی انعطاف‌پذیر باتوجه به میزان کارکرد ماشین در دوره‌های قبلی مورد بررسی قرار داده و یک الگوریتم ابتکاری و همچنین روش شاخه و کران را برای حل مسأله ارائه داده‌اند. همچنین ایشان در مقاله دیگری [۹] مسأله مزبور را با تابع هدف کمینه‌سازی زمان تکمیل کارها ارائه نموده‌اند. حمیدرضا فرداد و همکاران [۱۰] نسل جدیدی از شبکه‌های شهری را مورد توجه قرار داده و با تعریف کلاس‌های مختلف، محیط کاملاً انعطاف‌پذیری را جهت استفاده کاربران فراهم آورده‌اند. باتوجه به این‌که عمده داده‌های ارسال شده روی شبکه را بسته‌های  $IP$  تشکیل می‌دهند؛ ایشان مکانیزم صف‌بندی مؤثر برای ایستگاه‌های شبکه  $RPR$  به‌منظور نگاشت بهتر میان کلاس‌های ترافیک ارائه داده‌اند. سه کلاس سرویس متفاوت، شامل ارسال سفارشی، ارسال مطمئن و بهترین تلاش را تعریف و با استفاده از اولویت‌های حذف چندگانه، روش صف‌بندی چندسطحی را پیشنهاد داده‌اند.

دنی هرملین و همکاران [۱۱] الگوریتم جدیدی برای کمینه‌سازی تعداد کارهای دیرکردار وزنی ارائه داده‌اند؛ در این الگوریتم سه پارامتر که گویای تنوع داده‌های ورودی مسأله (زمان‌های پردازش، موعدهای تحویل و وزن کارها) بوده را در نظر گرفته و باتوجه به مقادیر مختلف پارامترها، به اثبات میزان سختی مسأله و ارائه راه‌حل پرداخته‌اند. به‌طور مثال نشان داده‌اند که مسأله  $\sum w_j U_j$  درحالتی که تنوع موعدهای تحویل برابر با یک باشد، یک مسأله  $Np$ -hard می‌باشد. همچنین نشان داده‌اند در صورتی که تنوع زمان‌های پردازش و وزن کارها برابر با یک باشد، مسأله در زمان چندجمله‌ای قابل حل می‌باشد. ام هلا و بوفلین [۱۲] مسأله کمینه‌سازی تعداد کارهای دیرکردار وزن‌دار را با در نظر گرفتن زمان‌های در دسترس با استفاده از الگوریتم شاخه و کران حل نمودند. با استفاده از مسأله کوله‌پشتی حدود جواب مسأله را در الگوریتم محدود نمودند.

کرامر و لی [۱۳] برای موعدهای تحویل کارها، کمینه‌سازی تعداد کار دیرکردار وزنی را با پنجره زمانی در نظر گرفته و مسأله را با استفاده از الگوریتم برنامه‌ریزی پویا از تک‌ماشین به ماشین‌های موازی توسعه داده‌اند. همچنین در رابطه با پنجره زمانی انگر و همکاران [۱۴] مسأله کمینه‌سازی تعداد کارهای دیرکردار را مورد بررسی قرار دادند درحالی‌که بزرگترین پنجره زمانی از کوچکترین زمان پردازش کارها، کوچکتر مساوی می‌باشد. سیدنی [۱۵] کمینه‌سازی بیشترین زودکرد و دیرکرد را با در نظرگیری پنجره زمانی برای شروع و اتمام کار بررسی کرده‌اند. چنگ [۱۶] مسأله پنجره زمانی برای موعدهای تحویل را با در نظرگیری محدودیت کوچکتر بودن پنجره‌های زمانی موعدهای تحویل از کوچکترین زمان پردازش مورد مطالعه قرار داده‌اند.

بریان و اورری [۱۷] کمینه‌سازی تعداد کارهای دیرکردار را روی تک‌ماشین با در نظر گرفتن پنجره زمانی برای پردازش، مورد مطالعه

موعدهای تحویل اطلاعات جدیدی در اختیار تصمیم‌گیرنده قرار می‌دهد که می‌بایست تعیین کند زمان‌های باقیمانده را چگونه زمان‌بندی نماید. آزادی عمل تصمیم‌گیرنده در استفاده از اطلاعات جدید، مبنایی برای ایجاد خط‌مشی‌های مختلف در تصمیم‌گیری است. چهار خط‌مشی کلی در این زمینه وجود دارد؛ یکی از آن‌ها به نام لیست ایستای غیرمنقطع است که تمام کارها در لحظه صفر در دسترس قرار گرفته و براساس اولویت چیده شده و لیست اولویت‌ها تا پایان زمان‌بندی تغییر نخواهد کرد [۷].

لیست ایستای منقطع، خط‌مشی دیگری است که کارها در لحظه صفر براساس لیست اولویتی زمان‌بندی می‌شوند؛ لیکن زمان‌های در دسترس غیرصفر می‌باشند؛ لیست اولویت‌ها هیچ‌گونه تغییری ندارد و در هر لحظه از زمان، کاری که در بالای لیست اولویت و در دسترس قرار دارد مورد پردازش قرار می‌گیرد [۷].

در خط‌مشی پویای غیرمنقطع، در هر لحظه که ماشین آزاد باشد، تصمیم‌گیرنده تعیین می‌کند کدام کار باید مورد پردازش قرار گیرد. ممکن است تصمیم‌وی به کل اطلاعات در دسترس وابسته باشد. همچنین خط‌مشی پویای منقطع، همچون حالت قبل به کلیه اطلاعات جهت تصمیم‌گیری باتوجه به امکان انقطاع کارهای در حال پردازش، نیاز دارد [۷].

تشابه‌های بسیاری در زمان‌بندی احتمالی با زمان‌های در دسترس و اولویت در نظریه صف وجود دارد. در نظریه صف پشتیبان می‌بایست کارها را در کلاس‌های مختلف اولویتی پردازش کند. تشابه این دو حوزه این است که کارهای مختلف دارای زمان‌های پردازش متفاوت با توزیع‌ها و وزن‌های متفاوت می‌باشند. با این وجود تفاوت‌های بسیاری نیز وجود دارد، یکی از تفاوت‌های مهم این است که در زمان‌بندی، هدف نوعاً کمینه‌سازی معیاری است که  $n$  کار را در برمی‌گیرد، در حالی‌که در صف فرض می‌شود یک جریان نامتناهی از مشتریان وجود دارد و تمرکز بر روی نتایج تقریبی است. در زمان‌بندی هدف پیدا کردن روشی است که تابع هدف موردنظر مربوط به  $n$  کار کمینه یا هزینه مورد انتظار آن بررسی شود؛ اما در صف، هدف محاسبه زمان مورد انتظار مشتریان خاص یا مشتریان یک کلاس در حالت پایدار و سپس تعیین خط‌مشی جهت کمینه‌کردن میانگین هزینه‌های مرتبط با هر مشتری یا هر کلاس از مشتری است. با این وجود از برخی خط‌مشی‌های موازی در این دو حوزه می‌توان به‌عنوان رویکردهای کاربردی در تحقیقات بهره‌گرفت [۷]. آنچه در این پژوهش مدنظر قرار گرفته است، مسأله‌ای با ماهیت ایستای منقطع بوده که در آن اولویت کارها، نه‌تنها ثابت نبوده، بلکه با گذر زمان، با تغییر فاکتورهای مؤثر، تغییر کرده و زمان‌بندی کارها را دست‌خوش پیچیدگی می‌نماید.

## ۲. ادبیات موضوع

لاو و همکاران [۸] مسأله زمان‌بندی تک‌ماشین با عدم دسترسی دوره‌ای انعطاف‌پذیر و هدف کمینه‌کردن بیشینه زمان تکمیل و با فرض کارهای ازسرگرفتنی را مورد بررسی قرار دادند. در این بررسی یک

قرار داده‌اند. انقطاع مجاز نبوده و بازه  $[T_j, d_j]$  را برای پردازش کار در نظر گرفته و یک مدل ریاضی  $MIP$  برای آن توسعه داده‌اند.

در مسائل زمان‌بندی مجدد، معمولاً دو فاکتور در نظر گرفته می‌شود؛ یکی کارایی زمان‌بندی جدید نسبت به زمان‌بندی قبل که با اندازه‌گیری تابع هدف تعیین می‌شود، مانند کمینه‌سازی زمان تکمیل کل، زمان اتمام وزن دار، هزینه دیرکرد کل و تعداد کار دیرکردار و ... و معیار دیگر ثبات زمان‌بندی می‌باشد؛ که به درجه انحراف زمان‌بندی مجدد از حالت قبل اشاره دارد. این درجه انحراف را می‌توان با تغییراتی که در زمان تکمیل رخ می‌دهد؛ و یا تغییراتی که در توالی کارها یا زمان شروع آن‌ها رخ می‌دهد اندازه گرفت. معمولاً زمان‌بندی‌های مجدد بر روی مدل‌سازی این دو معیار تمرکز دارند.

بیبو یانگ [۱۸] زمان‌بندی مجدد کارها را برای ورود یک کار جدید مورد مطالعه قرار داده‌اند. برای جلوگیری از اثرات منفی زمان‌بندی مجدد روی زمان‌بندی اولیه، زمان‌های پردازش کار جدید می‌تواند در هزینه، کاهش ایجاد کند که آن را هزینه فشرده‌گی زمان نامیده‌اند. هدف، کمینه‌سازی تابع هزینه پس از زمان‌بندی مجدد است که دربردارنده هزینه‌های فشرده‌گی و هزینه‌های اختلال در زمان‌بندی اولیه و سایر هزینه‌های زمان‌بندی کلاسیک است. در این پژوهش، دو فاکتور اندازه‌گیری کارایی، زمان اتمام کارها و زمان دیرکرد وزن دار در نظر گرفته شده و الگوریتم‌هایی با زمان حل چندجمله‌ای برای زمان اتمام کل و یک الگوریتم ابتکاری برای زمان دیرکرد وزن دار ارائه شده است. هال و پات [۱۹] زمان‌بندی مجدد کارهای ورودی را با تابع هدف کمینه‌سازی هزینه کل بررسی و معیار کارایی را زمان در جریان کل در نظر گرفته‌اند. همچنین برای مسأله، دو مدل ارائه داده که در یکی از آن‌ها کمینه‌سازی هزینه با توجه به محدودیت انحراف از زمان‌بندی اولیه بررسی شده است؛ در دیگری دو هزینه اصلی زمان‌بندی و هزینه انحراف در نظر گرفته شده است.

وو و همکاران [۲۰] یک هدف مختلط را برای زمان‌بندی مجدد تک‌ماشین ارائه داده‌اند. هزینه‌های مورد بررسی شامل هزینه زودکرد، هزینه تأخیر و هزینه تغییر توالی است. نال و همکاران [۲۱] مسأله زمان‌بندی مجدد تک‌ماشین با ورود کار جدید را بررسی کرده‌اند. تابع هدف، کمینه‌سازی زمان اتمام کل و زمان اتمام وزن دار کارها بوده که با ورود کار جدید بدون نیاز به زمان آماده‌سازی، منجر به دیرکرد سایر کارها نیز نشود.

ترخوف و همکاران [۵] در مطالعات خود به ترکیب مسائل زمان‌بندی با نظریه صف بر روی دسته مسائل فلو شاپ دو ماشین پرداخته‌اند. مسائل زمان‌بندی پویا شامل ترکیبی از هر دو چالش در زمان‌بندی کلاسیک و تصادفی است که به دلیل عدم قطعیت در زمان ورود کارها، نیازمندی‌های منابع و زمان‌های پردازش کارها پدید می‌آید. در مورد این دو چالش در این بررسی روی تلفیق نظریه صف و زمان‌بندی تمرکز شده است. در مسائل صف، ویژگی‌های درازمدت تصادفی مورد بحث قرار می‌گیرد؛ درحالی‌که مسائل زمان‌بندی، با موارد کوتاه مدت درگیر است. به نظر می‌رسد این تحقیق برای اولین بار

ترکیب صف در زمان‌بندی را ارائه و ارزیابی می‌کند.

از آنجاکه کارهای جدید، می‌بایست پس از در دسترس قرار گرفتن با مجموعه یکپارچه شوند؛ کارهای مختلف نیازمندی‌های متفاوتی برای پردازش روی منابع مختلف دارند و این ویژگی‌ها تا زمانی که کار به پشتیبان برسد (در دسترس قرار گیرد)، شناخته نمی‌شوند؛ با توجه به افق زمان‌بندی، ممکن است توابع هدف متناقضی پیش بیاید. برای مثال توابع کوتاه مدت مانند کمینه‌سازی ماکزیمم دیرکرد و زمان تکمیل کل و در حالت درازمدت ممکن است کنترل الگوی مورد انتظار تقاضا مدنظر باشد.

در زمان‌بندی، هدف به دست آوردن توالی برای به دست آوردن معیار بهینه برای کارها در زمان دسترسی واقعی آن‌ها است. اغلب در ارزیابی عملکرد الگوریتم‌ها، از زمان محدود به معیارهای کوتاه مدت، فراتر می‌روند. در مقابل اهداف بلندمدت بر روی اندازه‌گیری عملکردی مانند پایداری تمرکز می‌کند که ثابت می‌کند آیا تعداد کارها، در یک افق نامحدود زمانی برای پارامترهای خاص سیستم، محدود باقی می‌ماند؟ برای حل مسأله زمان‌بندی پویا، کارها می‌بایست با توجه به زمان شروع آن‌ها و سایر محدودیت‌ها، تخصیص داده شوند. با ورود کارها نیاز به پردازش برخط جهت تصمیم‌گیری است که برای حل آن‌ها نمی‌توان از رویکرد برون‌خط استفاده کرد. حل مسائل پویا، چالشی بین واکنش ترکیبی بین کارها، منابع و زمان است و با توجه به تصادفی بودن، تصمیم‌گیری با استفاده از اطلاعات شناخته شده قطعی در نقطه تصمیم و خواص تصادفی بودن سناریوهایی که ممکن است در آینده رخ دهد، صورت می‌گیرد.

زمان‌بندی تصادفی اغلب دربردارنده اطلاعاتی از مسأله زمان‌بندی قطعی است که مقدار مورد انتظار یا برخی اندازه‌های احتمالی از توابع هدف را بهینه می‌کند. در زمان‌بندی پویا، رویکرد حل زمان‌بندی دوره‌ای با مجموعه‌ای از زیرمسأله‌های ایستا سازگار می‌شود. در یک زمان داده شده، مسأله ایستا دربردارنده کارهایی است که در حال حاضر در سیستم وجود دارند و با حل آن تابع هدف کوتاه مدت بهینه می‌شود. این زمان‌بندی به اجرا در می‌آید تا زمانی که زیرمسأله بعدی ورود کند. این نگرش به معنای این است که روش‌های توسعه داده شده برای مسائل ایستا به طور مستقیم قابل به کارگیری در پویا می‌باشند. با وجود این، آن‌ها تمایل به نگاه بلندمدت به عملکرد و خواص تصادفی سیستم دارند. ادبیات موضوع صف بیشتر به دنبال تعیین حالت پایدار پارامترهای سیستم مانند شرایط ثبات، میانگین زمان انتظار و میانگین طول صف است. همچنین سهم مهمی در ادبیات بر روی تعریف مدل‌ها برای عملکرد حالت پایدار، رفتار انتقال (گذار) و چشم‌انداز مدل متمرکز است. فضای نظریه صف با چشم‌انداز مدل‌ها که طراحی و کنترل سیستم نامیده می‌شوند سروکار دارد. در هر دو مسائل طراحی و کنترل صف هدف پیدا کردن مقادیر بهینه برای پارامترهای قابل کنترل در صف است. این پارامترها شامل تعداد ماشین‌های در دسترس برای پردازش کارهای رسیده، ظرفیت صف، نرخ ورود کارها به صف، نرخ خدمت‌دهی به کارها و ترکیبات آن‌هاست.

می‌شوند و تا رسیدن به آخرین کار، محل دقیق کارهای قبلی هنوز تثبیت نگردیده است؛ باتوجه به این که محدودیت اولویت‌های متغیر به پارامترهای ورودی اضافه گردیده، لذا مسأله مورد پژوهش در این نوشتار، از مسأله کمینه‌سازی تعداد کار دیرکردار وزنی با زمان‌های دسترسی متفاوت آسان‌تر نخواهد بود. همچنین امکان انقطاع داشتن کارها موجب می‌شود که در برخی از بازه‌های زمانی، به دلیل منقطع شدن برخی کارها، به تعداد تکه کارهای موردنظر جهت زمان‌بندی افزوده شده و این امر باعث سخت‌تر شدن مسأله می‌گردد. باتوجه به توضیحات فوق، پیچیدگی مسأله مورد بررسی در این نوشتار حداقل به اندازه پیچیدگی مسأله کمینه‌سازی تعداد کار دیرکردار وزنی با زمان‌های دسترسی متفاوت بوده و  $strongly Np-hard$  می‌باشد.

### ۳. تعریف مسأله

معیار عملکردی که در این تحقیق موردنظر می‌باشد، تعداد کارهای دیرکردار وزنی می‌باشد که در دو بازه مورد بررسی قرار می‌گیرد. فرض می‌شود هر کار دارای زمان پردازش معلوم بوده و دو بازه جهت تحویل به مشتری نیز معلوم است. بازه اول مربوط به زمان در دسترس قرارگرفتن کار تا رسیدن به موعد تحویل ( $d_j$ ) است؛ که در صورت ارائه خدمت به مشتری در این بازه، رضایت مشتری جلب شده است. بازه دوم مربوط به فاصله بین موعد تحویل ( $d_j$ ) و موعد تحویل همراه با دریافت جریمه دیرکرد ( $d_j$ ) بوده که پس از این بازه، انصراف مشتری اتفاق می‌افتد. ماشین در طول دوره زمان‌بندی، برای پردازش هر کار به مدت ثابت  $p_j$  مشغول می‌باشد؛ که البته به دلیل مجاز بودن حداکثر یک‌بار انقطاع، می‌تواند به صورت پیوسته انجام نپذیرد. دو بازه مربوط به موعد تحویل خدمت به مشتری، بدون دیرکرد و با درنظرگرفتن دیرکرد، از قبل معلوم است. بازه اول نشان‌دهنده بازه‌ای است که از نظر مشتری، همراه با رضایت بوده، لیکن باتوجه به برخی فاکتورهای مرتبط با مشتری، به تدریج با نزدیک شدن به انتهای این بازه، اهمیت اتمام پردازش مربوط، بیشتر می‌شود. در این نوشتار، اهمیت مذکور به صورت سطوح فوریت مطرح می‌شود. این سطوح فوریتی به صورت تابعی شکسته خطی از برخی پارامترهای مربوط به مشتری تعیین می‌گردد. با این توضیح که اگر به سفارش مشتری نام پس از در دسترس قرارگرفتن آن، پاسخ داده نشود؛ با گذر زمان و نزدیک شدن به انتهای بازه اول، سطح فوریت آن کار افزایش می‌یابد. لازم به ذکر است که سطوح فوریت هر کار با سایر کارها می‌تواند متفاوت می‌باشد. فرض می‌شود کلیه کارها دارای زمان پردازش و موعد تحویل از پیش معلوم هستند. کلیه کارهای مجموعه  $N$  مستقل از یکدیگر و پی‌گرفتنی بوده و در زمان صفر در دسترس نمی‌باشند، زمان در دسترس قرارگرفتن کارها از فرآیند تصادفی مارکوفی پیروی می‌کند. یکی از نوآوری‌های مسأله در تعیین نحوه زمان‌بندی کارها باتوجه به سطوح فوریتی تغییرپذیر نسبت به زمان است. همان‌طور که در دنیای واقعی نیز موارد بسیاری دیده می‌شود؛ یک کار از لحظه ورود به محیط زمان‌بندی در طول بازه‌ای مشخص، ممکن است دارای

مسائل طراحی در صف ایستا هستند درحالی‌که مسائل کنترلی پویا می‌باشند، هدف در این مسائل معمولاً تعیین واکنش بهینه در زمانی است که سیستم در حالتی خاص به سر می‌برد. ترخوف [۵] مفروضات زیر را در پژوهش خود در نظر گرفته است:

- در مدل صف، توزیع زمان ورود کارها از قبل مشخص است.
- فرض بر این است که مدت زمان انجام کار و توزیع آن به محض ورود یک کار مشخص می‌شود. لیکن در مدل صف فرض می‌شود توزیع کارها از قبل مشخص اما زمان واقعی انجام کار در دسترس نیست تا زمانی که به اتمام برسد.
- در زمان‌بندی کلاسیک، مدت زمان دقیق پردازش کار قبل از ایجاد ساختار زمان‌بندی شناخته می‌شود.

این دو رویکرد (توزیع احتمالی و زمان واقعی در هنگام وقوع) می‌توانند با استفاده از تاریخچه داده‌ها به کار گرفته شوند و فعالیت‌های مشابه به‌طور متناوب اجرا شوند؛ در این صورت هر دو فرض در نظر گرفته شده است.

تفاوت این رویکرد با حالت برخط در این است که در حالت برخط هیچ‌گونه پیش‌فرض و اطلاعی در مورد شناخت زمان‌های ورود و توزیع مدت آن وجود ندارد. جهت تعیین تابع اولویت باتوجه به ادبیات موضوع موردنظر، سه رویکرد متفاوت دیده می‌شود:

- استفاده از تابع خط برازش (رگرسیون) و بررسی معناداری برخی فاکتورها بر روی میزان رضایت از طریق آزمون فرض
  - استفاده از روش‌های تصمیم‌گیری چندمعیاره برای رتبه‌بندی مشتریان باتوجه به شاخص‌های رضایت‌مندی ایشان
  - استفاده از روش‌های داده‌کاوی جهت تحلیل داده‌های واقعی
- در تحقیقات صورت گرفته در مورد موعد تحویل، غالباً یک مدل ریاضی بهینه‌سازی یا یک مدل رگرسیون ارائه شده که براساس آن موعد تحویل بهینه تعیین می‌گردد. در نتیجه میزان دوباره‌کاری‌ها تأثیر مهمی بر هزینه و زمان پروژه دارد. لذا تعیین سیاست‌ها و تخصیص منابع پروژه باید به‌گونه‌ای باشد که کمترین دوباره‌کاری ایجاد گردد. کشف دوباره‌کاری‌ها در مراحل اولیه بسیار بهتر از کشف آن‌ها در مراحل پایانی پروژه است. بنابراین تضمین کیفیت و نحوه اجرای آن، اهمیت فوق‌العاده می‌یابد.

### ۱-۲. پیچیدگی مسأله

مور [۲۲] مسأله کمینه‌سازی تعداد کار دیرکردار بر روی یک ماشین را مورد مطالعه قرار داده و یک الگوریتم با زمان حل چندجمله‌ای برای حل بهینه مسأله ارائه داد. لنسترا [۲۳] مسأله کمینه‌سازی تعداد کار دیرکردار وزنی با زمان‌های دسترسی متفاوت را مورد بررسی قرار داده و نشان داد که پیچیدگی مسأله  $strongly Np-hard$  است؛ همچنین نشان دادند مسأله مزبور در حالت وزن‌های مساوی نیز  $strongly Np-hard$  می‌باشد. باتوجه به این که مسأله موردنظر در این نوشتار، علاوه بر زمان‌های در دسترس متفاوت و تابع هدف تعداد کار دیرکردار وزنی، دارای محدودیت سطوح اولیاتی متفاوت نسبت به زمان نیز می‌باشد و نیز با گذر زمان، سایر کارهای قبلی چیده شده نیز، زمان‌بندی مجدد

وی طبق یک تابع تغییر کرده و بالا می رود. (ممکن است یک مشتری در لحظه ورود فوریت ۲ داشته باشد، یعنی سه فوریت بالاتر قبل از وی باشند، اما با گذر زمان فوریت وی از ۲ به سمت فوریت ۵ حرکت می کند) (منظور از فوریت بالاتر، بیشتر شدن از نظر مقدار عددی است یعنی فوریت ۵ بالاتر از ۱ است)

فوریت توسط یک تابع به شکل زیر تعیین می گردد:

در این تابع منظور از  $P_{rest j}$  مقدار زمان مورد نیاز تا اتمام پردازش کار  $J$ ام و همچنین  $per_j$  نشان دهنده درجه فوریت کار  $J$ ام است که می تواند بین ۱ تا ۵ متغیر باشد.

$$P_{rest j} \leq 0.25P_j = \begin{cases} P_{rest j} = d_j - t & per_j = 5 \\ 0 < d_j - t \leq 0.25P_j & per_j = 4 \\ 0.25P_j < d_j - t \leq 0.50P_j & per_j = 3 \\ 0.50P_j < d_j - t \leq 0.75P_j & per_j = 2 \\ 0.75P_j < d_j - t & per_j = 1 \\ P_{rest j} > d_j - t & per_j = \alpha \end{cases}$$

$$0.25P_j < P_{rest j} \leq 0.50P_j = \begin{cases} P_{rest j} = d_j - t & per_j = 5 \\ 0.25P_j < d_j - t \leq 0.50P_j & per_j = 4 \\ 0.50P_j < d_j - t \leq 0.75P_j & per_j = 3 \\ 0.75P_j < d_j - t \leq P_j & per_j = 2 \\ P_j < d_j - t & per_j = 1 \\ P_{rest j} > d_j - t & per_j = \alpha \end{cases}$$

$$0.50P_j < P_{rest j} = \begin{cases} P_{rest j} = d_j - t & per_j = 5 \\ 0.5P_j < d_j - t \leq 0.75P_j & per_j = 4 \\ 0.75P_j < d_j - t \leq P_j & per_j = 3 \\ P_j < d_j - t \leq 2P_j & per_j = 2 \\ 2P_j < d_j - t & per_j = 1 \\ P_{rest j} > d_j - t & per_j = \alpha \end{cases}$$

پس از محاسبه مقدار فوریت هر کار، با ضرب آن در مقدار وزن (اهمیت مشتری) مقدار اولویت مورد نظر به دست آمده که در رابطه زیر نشان داده شده است.

اولویت کار = اهمیت کار \* فوریت کار

### ۳-۱. مدل ریاضی

پارامترهای مدل:

$n$	تعداد کارها
$r_j$	زمان در دسترس بودن کارها
$P_j$	زمان پردازش کار $J$
$d_j$	موعد تحویل کار $J$
$w_j$	وزن کار $J$ ام در بازه اول
$d_j'$	موعد انصراف مشتری $J$ ام
$w_j'$	وزن کار $J$ ام در بازه دوم
$F$	کران بالایی برای حداکثر زمان تکمیل هر کار
$per_j$	فوریت کار $J$ ام

فوریت های متفاوتی نسبت به سایر کارهایی باشد که در زمان های مختلف در دسترس ماشین قرار می گیرند. در نهایت، پس از مدت زمانی، اولویت مزبور از بین رفته که مصداق بارز آن، حالت فروش از دست رفته است. پس از تعیین فوریت یک کار، با ضرب مقدار آن در وزن یا اهمیت مشتری، اولویت مشتری به دست می آید. لذا با در نظر گرفتن تابع مناسبی از وزن کار (مشتری) مورد نظر، مدت زمان سپری شده از زمان ورود کار، موعد تحویل کار، میزان شناوری کار و ... می توان به سطوح فوریتی و نهایتاً اولیوی مختلف کارها دست یافت. به عبارت دیگر، هر کار در بازه اول و یا دوم خود، دارای شناوری می باشد؛ با ورود هر کار جدید، باتوجه به اولویت آن کار و تابع هدف، زمان بندی مجدد صورت می پذیرد. لازم به ذکر است که باتوجه به انقطاع پذیر بودن کارها، هنگام زمان بندی مجدد، ممکن است برای یک کار، به زمان بندی مجدد قسمت منقطع شده از آن کار و یا بررسی مجدد حالت بدون انقطاع مورد نیاز باشد. همزمان با انتخاب نقطه شروع پردازش برای کار جدید، نقطه شروع سایر کارها نیز در بازه مورد نظرشان و در این حین فوریت آن ها نیز می تواند تغییر نماید.

### تابع فوریت:

از آنجا که اهمیت یک مشتری متأثر از عواملی همچون وفاداری مشتری، مقدار سودآوری، مدت ارتباط مشتری، میزان نقدینگی و ... می باشد؛ لذا به عنوان پارامتر مؤثر در زمان بندی مورد توجه می باشد. این پارامتر از طریق طراحی پرسش نامه و یا بررسی آمار گذشته قابل حصول بوده، اینک در مسأله مورد مطالعه به صورت داده ورودی در نظر گرفته شده و در بخش «تولید داده» باتوجه به مطالعات در پیشینه پژوهش، مقداردهی و تولید گردیده است.

فوریت یک متغیر وابسته به زمان می باشد که توسط تولیدکننده مورد پایش قرار گرفته تا بتواند به نحوه زمان بندی کارها به گونه ای کمک کند که در نهایت، تابع هدف و یا همان رضایت مندی مشتری را به سمت بهینه سوق دهد. این متغیر در نوشتار حاضر، توسط تابعی تعیین می گردد که وابسته به موعد تحویل، زمان در دسترس قرار گرفتن کارها و مدت زمان پردازش شده از کار و در تناظر و مقایسه با سایر کارها مشخص می شود. فوریت، موضوعی است که تولیدکننده جهت زمان بندی بهتر از آن کمک می گیرد و وزن هر مشتری، موضوعی است که در درازمدت و باتوجه به رفتار کیفی مشتری حاصل شده است؛ لیکن هر دو مورد در راستای رسیدن به تابع هدف بهینه نقش آفرینی مؤثری دارند. لازم به ذکر است که این تابع در دنیای واقعی پیوسته است، لیکن جهت بررسی و استفاده از الگوریتم های حل مناسب، به صورت پلکانی و گسسته در نظر گرفته شده است؛ لذا بدیهی است که در خصوص کارها و سفارشات با شرایط و حساسیت های مختلف، می تواند دارای تعداد ضابطه های متنوع دیگری نیز باشد. به بیان دیگر، هر مشتری دارای یک وزن ( $w_j$ ) و یک فوریت ( $per_j$ ) می باشد، فوریت هر مشتری مربوط به فاصله زمانی باقیمانده تا موعد تحویل وی و با گذر زمان متغیر می باشد. یعنی مشتری از لحظه ای که سفارش می دهد تا لحظه ای که موعد تحویل وی فرا می رسد فوریت

هر کار برابر با زمان پردازش آن است. محدودیت (۱۹) تضمین می‌کند، کاری قبل از در دسترس قرار گرفتن، نتواند انجام شود. محدودیت (۲۰) و (۲۱) زمان تکمیل کارها را نشان می‌دهد. محدودیت (۲۲) و (۲۳) زمان شروع کارها را نشان می‌دهد.

محدودیت (۲۴) رابطه بین متغیرهای  $X_{jt}$  و  $O_{jt}$  را نشان می‌دهد. محدودیت (۲۵) و (۲۶) رابطه میان متغیرهای  $O_{jt}$  و  $Z_{jt}$  را نشان می‌دهد. محدودیت (۲۷) بیانگر این است که اگر کاری در لحظه‌ای تکمیل شده باشد، در لحظات بعدی نیز تکمیل است و اگر کاری تکمیل نشده باشد، در لحظات قبلی نیز تکمیل نشده است. از محدودیت (۳۲) به بعد، نحوه استفاده از تابع فوریت و تعیین اولویت کارها به مدل ریاضی ارائه شده است. یکی از ورودی‌های مهم به تابع فوریت،  $P_{rest}$  می‌باشد که نشان‌دهنده مقدار باقیمانده از پردازش یک کار است. لذا در محدودیت (۳۲) این متغیر ابتدا محاسبه و سپس در محدودیت‌های (۳۳)، (۳۴) و (۳۵) مورد استفاده قرار گرفته است. محدودیت‌های (۳۳)، (۳۴) و (۳۵) به ترتیب جهت فعال شدن یکی از سه تابع فوریت براساس مقدار  $P_{rest}$  ارائه شده است. محدودیت (۳۶) نیز نشان‌دهنده برقراری تنها یکی از سه تابع فوق در هر لحظه می‌باشد.

از محدودیت (۳۷) تا (۵۷) مربوط به انتخاب یکی از ضابطه‌ها در هریک از توابع سه‌بخشی فوریت می‌باشد.

ارتباط محدودیت (۳۲) با روابط قبل از آن، نیز به مقدار زمانی از پردازش کار که سپری گردیده است برمی‌گردد؛ که این مدت زمان از طریق متغیر  $O_{jt}$  به دست می‌آید. به بیان دیگر، این محدودیت، نقطه‌ای است که محدودیت‌های قبل از آن، مربوط به زمان سپری شده و در واقع زمان‌بندی شده از هر کار بوده و محدودیت‌های بعد از آن مربوط به تعیین فوریت و اولویت برای زمان‌بندی قسمت‌های زمان‌بندی نشده کار است.

محدودیت (۵۸) وزن کار با اولویت برتر و محدودیت (۵۹) کار با اولویت برتر را انتخاب می‌نماید. محدودیت (۶۰) تضمین می‌کند که در هر لحظه از میان کارهای در دسترس و ناتمام، کاری مورد پردازش قرار می‌گیرد که دارای اولویت بیشتری نسبت به سایرین است.

### ۳-۲. الگوریتم ابتکاری

در این بخش، الگوریتم ابتکاری متشکل از دوفاز ارائه شده است. در این الگوریتم، ابتدا کارها براساس زمان در دسترس قرار گرفتن، مرتب شده و سپس براساس اولویت به زمان‌بندی وارد می‌شوند. از آنجاکه موعد انصراف هر کار پس از موعد تحویل آن برنامه‌ریزی شده است، لذا کارها در صورتی که تا قبل از موعد تحویل‌شان، مورد پردازش قرار نگیرند به فاز دوم، جهت زمان‌بندی تا قبل از فرارسیدن موعد انصراف وارد می‌شوند. تفاوت عمده فاز دوم با فاز اول در این می‌باشد که کلیه کارهایی که به فاز دوم وارد می‌شوند از همان ابتدای ورود به فاز دوم، در دسترس می‌باشند و وزن آن‌ها از  $W$  به  $W'$  و موعد تحویل به موعد انصراف تغییر می‌یابد. همچنین در تابع فوریت نیز، پارامترهای  $d$  و  $P_{rest}$  به‌هنگام شده و متناظر با پارامترهای جدید، محاسبات صورت می‌پذیرد.

اولویت کار  $\lambda_{jt}$

متغیرهای تصمیم:

$d_j$ : زمان شروع کار  $j$

$C_j$ : زمان تکمیل کار  $j$

$E_j$ : میزان زودکرد کار  $j$

$T_j$ : میزان دیرکرد کار  $j$

$U_j$ : ۱ اگر کار  $\lambda_{jt}$  با تأخیر انجام شود، ۰ در غیر این صورت

$X_{jt}$ : ۱ اگر در لحظه  $t$  کار  $j$  در حال پردازش باشد، ۰ در غیر این صورت

$O_{jt}$ : زمان پردازش شده از کار  $\lambda_{jt}$  تا لحظه  $t$

$Z_{jt}$ : ۱ اگر کار  $\lambda_{jt}$  در زمان  $t$  تکمیل شده باشد، ۰ در غیر این صورت

$\alpha_{jj'}$ : ۱ اگر اولویت  $j$  بالاتر از  $j'$  باشد، ۰ در غیر این صورت

$P_{rest}$ : زمان باقیمانده تا اتمام پردازش کار  $j$

$Y_{1j}$ : ۱ اگر  $P_{rest} \leq 0.25P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$Y_{2j}$ : ۱ اگر  $0.25P_j \leq P_{rest} \leq 0.50P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$Y_{3j}$ : ۱ اگر  $0.5P_j \leq P_{rest}$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^1_{1j}$ : ۱ اگر  $d_j - t = P_{rest}$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^1_{2j}$ : ۱ اگر  $0 < d_j - t \leq 0.25P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^1_{3j}$ : ۱ اگر  $0.25P_j < d_j - t \leq 0.5P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^1_{4j}$ : ۱ اگر  $0.5P_j < d_j - t \leq 0.75P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^1_{5j}$ : ۱ اگر  $d_j - t > 0.75P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^1_{6j}$ : ۱ اگر  $d_j - t < P_{rest}$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^2_{1j}$ : ۱ اگر  $d_j - t = P_{rest}$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^2_{2j}$ : ۱ اگر  $0.25P_j < d_j - t \leq 0.5P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^2_{3j}$ : ۱ اگر  $0.5P_j < d_j - t \leq 0.75P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^2_{4j}$ : ۱ اگر  $0.75P_j < d_j - t \leq P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^2_{5j}$ : ۱ اگر  $d_j - t > P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^2_{6j}$ : ۱ اگر  $d_j - t < P_{rest}$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^3_{1j}$ : ۱ اگر  $P_{rest} = d_j - t$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^3_{2j}$ : ۱ اگر  $0.5P_j < d_j - t \leq 0.75P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^3_{3j}$ : ۱ اگر  $0.75P_j < d_j - t \leq P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^3_{4j}$ : ۱ اگر  $P_j < d_j - t \leq 2P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^3_{5j}$ : ۱ اگر  $d_j - t > 2P_j$ ، ۰ در غیر این صورت

$X^3_{6j}$ : ۱ اگر  $d_j - t < P_{rest}$ ، ۰ در غیر این صورت

مدل ریاضی مسأله در انتهای مقاله ارائه گردیده است.

عبارت (۱) تابع هدف مسأله می‌باشد که به کمینه‌سازی مجموع وزن‌دار تعداد کارهای دارای دیرکرد می‌پردازد. محدودیت‌های (۲) بیانگر این موضوع می‌باشد که زمان شروع کارها نمی‌تواند از زمان در دسترس قرار گرفتن آن زودتر باشد. محدودیت‌های (۳) و (۴) بیانگر میزان زودکرد کارها و محدودیت‌های (۵) و (۶) بیانگر میزان دیرکرد کارها می‌باشد. محدودیت (۷) و (۸) نشان می‌دهد که آیا کاری با تأخیر انجام شده است یا خیر. محدودیت (۹) تضمین کننده انجام یک کار بر روی ماشین در هر لحظه است. محدودیت شماره ۱۰ تا ۱۶ موارد مشابه را در خصوص بازه دوم بیان می‌کند.

محدودیت (۱۸) نشان می‌دهد مجموع زمان‌های منقطع شده از

فاز اول:

گام ۱: کارها را براساس  $t_j$  به صورت صعودی مرتب کنید.

$$(U, U', R_j = \Phi)$$

گام ۲: مقدار  $t=0$  قرار داده و کارهای در دسترس را مشخص و در مجموعه  $R_j$  قرار دهید.

گام ۳: اولویت کارهای مجموعه  $t_j$  را مشخص کنید. (اولویت از ضرب فوریت در اهمیت به دست می آید؛ که فوریت از تابع چندضابطه ای ارائه شده و اهمیت از داده های ورودی مسأله استخراج می گردد.)

گام ۴: کارها را براساس اولویت زمان بندی کرده، اگر در این لحظه کار تکمیل شد، به گام ۵ و در غیر این صورت به گام ۶ بروید.

گام ۵: اگر کار  $J_m$  دارای دیرکرد می باشد؛ به گام ۷ و در غیر این صورت به گام ۶ بروید.

گام ۶: مقدار  $t$  را یک واحد افزایش داده و کارهای در دسترس مجموعه  $R_j$  را به هنگام کرده و به گام ۳ بروید.

گام ۷: اگر زمان شروع پردازش کار  $J_m$  در لحظه  $t_j$  آن بوده است، این کار را از زمان بندی فاز اول حذف نموده و به فاز دوم منتقل نمایید. در غیر این صورت به گام ۸ بروید.

گام ۸: اگر مقدار دیرکرد  $(T_j = C_j - d_j)$  بیشتر از انحراف از  $t_j - (S_j - t_j)$  بود؛ کار  $J_m$  را از زمان بندی فاز اول حذف نموده و به فاز دوم منتقل نمایید؛ در غیر این صورت از بین کار  $J_m$  و کارهای زمان بندی شده ماقبل، کار با کمترین اهمیت را از زمان بندی فاز اول حذف و به فاز دوم منتقل نمایید. کار حذف شده را به لیست کارهای دیرکردار اضافه نمایید (U).

فاز دوم:

تفاوت فاز دوم با فاز اول در در دسترس قرار داشتن همه کارها در لحظه شروع زمان بندی فاز دوم است. لذا می توان تابع فوریت در فاز اول را برای فاز دوم با توجه به زمان پردازش باقیمانده از هر یک از کارها و موعد انصراف مورد استفاده و درجه اولویت کارها را با توجه به وزن جدید مورد محاسبه قرار داد.

گام ۱: مقدار  $t=0$  قرار دهید.  $(U' = \Phi)$

گام ۲: اولویت کارهای منتقل شده به فاز دوم را مشخص کنید.

گام ۳: کارها را براساس اولویت زمان بندی کرده، اگر در این لحظه کار تکمیل شد، به گام ۴ و در غیر این صورت به گام ۵ بروید.

گام ۴: اگر کار  $J_m$  دارای دیرکرد می باشد؛ به گام ۶ و در غیر این صورت به گام ۵ بروید.

گام ۵: مقدار  $t$  را یک واحد افزایش داده و به گام ۲ بروید.

گام ۶: اگر مقدار دیرکرد  $(T_j = C_j - d_j)$  بیشتر از انحراف از  $t_j - (S_j - t'_j)$  بود؛ کار  $J_m$  را از زمان بندی فاز دوم حذف نموده؛ در غیر این صورت از بین کار  $J_m$  و کارهای زمان بندی شده ماقبل در فاز دوم، کار با کمترین اهمیت را از زمان بندی فاز دوم حذف نمایید. کار حذف شده را در لیست کارهای از دست رفته قرار دهید  $(U')$ .

۳-۳. نتایج محاسباتی

الگوریتم ابتکاری ارائه شده با استفاده از زبان برنامه نویسی پایتون کد

شده و مسائل نمونه توسط نرم افزار گمز و الگوریتم ابتکاری، بر روی یک کامپیوتر با مشخصات  $Core\ i3$  و  $10\ GB\ RAM$  در محیط  $Windows\ 7$  حل شده اند. در ادامه نحوه تولید مسائل و تحلیل نتایج بیان شده است. برای ارزیابی عملکرد الگوریتم ابتکاری از یک مجموعه مسائل نمونه استفاده شده است. با توجه به منابع در ادبیات موضوع مسأله، زمان پردازش دارای توزیع یکنواخت گسسته در بازه  $[1, 10]$  و موعدهای تحویل، به طور تصادفی از توزیع یکنواخت گسسته در بازه  $[r_j + p_j, r_j + p_j + k_2 n]$  و زمان های دسترسی به طور تصادفی از توزیع یکنواخت گسسته در بازه  $[0, k_1 n]$  تولید شده اند. همچنین مقادیر  $w'$  و  $d'$  به ترتیب دارای توزیع یکنواخت گسسته در بازه های  $[1, 10]$ ،  $[w_j, 100]$  و  $[d_j, 1.5 d_j]$  می باشند. پارامترهای  $k_2$ ،  $k_1$  دارای مقادیر  $\{1, 5, 10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90, 100, 200, 300, 400, 500, 1000, 2000, 5000, 10000\}$  بوده و برای تعداد کارها، یعنی  $n$ ، مقادیر ۵، ۷، ۱۰، ۲۰، ۳۰، ۴۰، ۵۰، ۶۰، ۷۰، ۸۰، ۹۰، ۱۰۰، ۲۰۰، ۳۰۰، ۴۰۰، ۵۰۰، ۱۰۰۰، ۲۰۰۰، ۵۰۰۰ و ۱۰۰۰۰ منظور شده است. در جدول (۱) نتایج محاسباتی حاصل از جواب بهینه خروجی نرم افزار گمز و جواب الگوریتم ابتکاری مورد مقایسه قرار گرفته است. لازم به ذکر است برای هر  $n$  تعداد ۱۰ مسأله تولید و میانگین زمان های حل و میزان نزدیکی به بهینه مورد استنتاج قرار گرفته است. در مجموع، تعداد ۲۷۰۰ مسأله نمونه حل و نتایج آن ارائه گردیده است. با توجه به محدودیت زمان حل (۱۰۰۰ ثانیه) در حل به روش گمز، بررسی تعداد بالاتر از ۴۰ منطقی به نظر نمی رسد. زمان های حل بادقت چهار رقم اعشار گرد شده است. با توجه به جزئیات مسال حل شده، می توان چنین نتیجه گرفت که در مسائلی که پراکندگی موعدهای تحویل بیشتر و فاصله موعد تحویل از زمان پردازش بیشتر می باشد؛ زمان حل مسأله کمتر و چالش تقابل اولویت کارها نیز کاهش یافته است. همچنین در حالتی که زمان های در دسترس کارها، به هم نزدیک تر می باشند، تلاقی دو بازه موعد تحویل و موعد انصراف و نهایتاً تقابل اولویت کارها با یکدیگر کاهش یافته است. همچنین زمانی که زمان های دسترسی کارها، به یکدیگر نزدیک است، روند حل مسأله از نظام بیشتری برخوردار است. به طور کلی الگوریتم ابتکاری، عملکرد نسبتاً خوبی در مسائل با تعداد کار بالا داشته است. نتایج نشان می دهد نرم افزار گمز در تعداد بالای کار قادر به حل مسأله نمی باشد؛ همچنین روند افزایشی شدید در زمان حل مسائل نیز نشان از عدم کارایی حل مدل ریاضی توسط این نرم افزار دارد. همان طور که از بررسی نتایج به دست می آید در نمونه های حل شده توسط هر دو الگوریتم، بیش از ۸۰٪ الگوریتم ابتکاری به جواب بهینه نزدیک شده است؛ این در حالی است که زمان حل الگوریتم ابتکاری تفاوت قابل ملاحظه ای با حل مدل ریاضی داشته است. لذا در حل مسائل با تعداد کار بالا، می تواند تا حد قابل قبولی مورد اعتماد بوده و نیز در حل مسأله به روش های دقیق نیز به عنوان حد بالای مناسب مورد استفاده و ارزیابی قرار گیرد. نتایج محاسباتی در جدول (۲) در انتهای مقاله ارائه شده است.



۴. نتیجه و جمع‌بندی

در این مقاله، مسأله کمینه‌سازی تعداد کار دیرکردار وزنی با در نظر گرفتن اولویت متغیر کارها و زمان‌های دسترسی متفاوت مطرح و مورد بررسی قرار گرفت. ابتدا تابع اولویت، جهت اولویت‌بندی مناسب کارها ارائه و بر این اساس باتوجه به موعد تحویل ارائه شده به مشتری، زمان‌بندی مورد بررسی قرار گرفته به نحوی که با نزدیک شدن یک کار به موعد تحویل آن، اولویت بالاتری در نظر گرفته می‌شود. جهت حل مسأله مورد بحث، ابتدا یک مدل ریاضی طراحی و در محیط نرم‌افزار گمز حل گردیده است. همچنین برای افزایش سرعت حل مسأله در تعداد بالای کار، الگوریتم ابتکاری در دو فاز طراحی و در محیط پایتون کدنویسی گردیده و نتایج محاسباتی آن ارائه شده است. براساس نتایج، الگوریتم ابتکاری عملکرد نسبتاً مناسبی در میزان نزدیکی جواب به بهینه (حدود ۸۰٪) داشته و از نظر زمان حل نیز از سرعت بالایی برخوردار است.

مدل ریاضی مسأله

$$\min z = \sum_{j=1}^n U_j W_j + \sum_{j=1}^n U'_j W'_j \quad (1)$$

Subject to:

$$S_j \geq r_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (2)$$

$$E_j \geq 0 \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (3)$$

$$E_j \geq d_j - C_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (4)$$

$$T_j \geq 0 \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (5)$$

$$T_j \geq C_j - d_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (6)$$

$$T_j - E_j = C_j - d_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (7)$$

$$T_j \leq M U_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (8)$$

$$U_j \leq M T_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (9)$$

$$E'_j \geq 0 \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (10)$$

$$E'_j \geq d'_j - C'_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (11)$$

$$T'_j \geq 0 \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (12)$$

$$T'_j \geq C'_j - d'_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (13)$$

$$T'_j - E'_j = C'_j - d'_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (14)$$

$$T'_j \leq M U'_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (15)$$

$$U'_j \leq M T'_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (16)$$

$$\sum_{j=1}^n X_{jt} \leq 1 \quad \forall t = 1, 2, \dots, F \quad (17)$$

$$\sum_{t=1}^F X_{jt} = P_j \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (18)$$

$$\sum_{t=1}^r X_{jt} = 0 \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (19)$$

$$M(P_j - O_{jt}) \geq C_j - t \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (20)$$

$$P_j - O_{jt} \leq M(C_j - t) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (21)$$

$$M(O_{jt} - 1) \geq -S_j + t - 1 \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (22)$$

$$O_{jt} - 1 \leq M(-S_j + t - 1) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (23)$$

$$\sum_{t=1}^t X_{jt} = O_{jt} \quad \forall t = 1, 2, \dots, F - 1 \quad (24)$$

$$\forall j = 1, 2, \dots, n$$

$$M(P_j - O_{jt}) \geq 1 - Z_{jt} \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (25)$$

$$P_j - O_{jt} \leq M(1 - Z_{jt}) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (26)$$

$$Z_{jt} \leq Z_{j,t+1} \quad \forall t = 1, 2, \dots, F - 1 \quad (27)$$

$$\forall j = 1, 2, \dots, n$$

$$\forall t = 1, 2, \dots, F - 1$$

$$C_j - t X_{jt} \geq -M(1 - Z_{jt}) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (28)$$

$$C_j - t X_{jt} \leq M(1 - Z_{jt}) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (29)$$

$$C_j \leq t X_{jt} + M(1 - Z_{jt}) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (30)$$

$$\sum_{t=s_j}^F Z_{jt} = 1 \quad \forall t = 1, 2, \dots, F - 1 \quad (31)$$

$$P_{rest j} = P_j - O_{jt} \quad \forall t = 1, 2, \dots, F - 1 \quad (32)$$

$$\forall j = 1, 2, \dots, n$$

$$P_{rest j} \leq 0.25 P_j + M(1 - y_{1j}) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (33)$$

$$0.25 P_j + \varepsilon - M(1 - Y_{2j}) \leq P_{rest j} \leq 0.5 P_j + M(1 - y_{2j}) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (34)$$

$$0.5 P_j + \varepsilon - M(1 - y_{3j}) \leq P_{rest j} \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (35)$$

$$y_{1j} + y_{2j} + y_{3j} = 1 \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (36)$$

$$d_j - t = P_{rest j} + M(1 - x_{5j}^1) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (37)$$

$$\varepsilon - M(1 - x_{4j}^1) < d_j - t \leq 0.25 P_j + M(1 - x_{4j}^1) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (38)$$

$$0.25 P_j + \varepsilon - M(1 - x_{3j}^1) < d_j - t \leq 0.5 P_j + M(1 - x_{3j}^1) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (39)$$

$$0.5 P_j + \varepsilon - M(1 - x_{2j}^1) < d_j - t \leq 0.75 P_j + M(1 - x_{2j}^1) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (40)$$

$$0.75 P_j + \varepsilon - M(1 - x_{1j}^1) < d_j - t \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (41)$$

$$d_j - t < P_{rest j} + M(1 - x_{6j}^1) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (42)$$

$$x_{1j}^1 + x_{2j}^1 + x_{3j}^1 + x_{4j}^1 + x_{5j}^1 + x_{6j}^1 = 1 \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (43)$$

$$d_j - t = P_{rest j} + M(1 - x_{5j}^2) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (44)$$

$$0.25 P_j + \varepsilon - M(1 - x_{4j}^2) < d_j - t \leq 0.5 P_j + M(1 - x_{4j}^2) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (45)$$

$$0.5 P_j + \varepsilon - M(1 - x_{3j}^2) < d_j - t \leq 0.75 P_j + M(1 - x_{3j}^2) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (46)$$

$$0.75 P_j + \varepsilon - M(1 - x_{2j}^2) < d_j - t \leq P_j + M(1 - x_{2j}^2) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (47)$$

$$P_j + \varepsilon - M(1 - x_{1j}^2) < d_j - t \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (48)$$

$$d_j - t < P_{rest j} + M(1 - x_{6j}^2) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (49)$$

$$x_{1j}^2 + x_{2j}^2 + x_{3j}^2 + x_{4j}^2 + x_{5j}^2 + x_{6j}^2 = 1 \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (50)$$

$$d_j - t = P_{rest j} + M(1 - x_{5j}^3) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (51)$$

$$0.5 P_j + \varepsilon - M(1 - x_{4j}^3) < d_j - t \leq 0.75 P_j + M(1 - x_{4j}^3) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (52)$$

$$0.75 P_j + \varepsilon - M(1 - x_{3j}^3) < d_j - t \leq P_j + M(1 - x_{3j}^3) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (53)$$

$$\beta - M(2 - y_{ij} - x_{kj}^i) \leq per_j \leq \beta + M(2 - y_{ij} - x_{kj}^i) \quad \forall j = \forall i = 1,2,3 \quad (60)$$

$$P_j + \varepsilon - M(1 - x_{2j}^3) < d_j - t \leq 2P_j + M(1 - x_{2j}^3) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (54)$$

$$M \gg -\beta \quad (61) \quad 2P_j + \varepsilon - M(1 - x_{1j}^3) < d_j - t \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (55)$$

$$\forall j = 1,2, \dots, n \quad d_j - t < P_{restj} + M(1 - x_{6j}^3) \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (56)$$

$$per_j \leq per_{j'} + M(1 - \alpha_{jj'}) \quad \begin{matrix} j \neq j' \\ \forall j = 1,2, \dots, n \end{matrix} \quad (62) \quad x_{1j}^3 + x_{2j}^3 + x_{3j}^3 + x_{4j}^3 + x_{5j}^3 + x_{6j}^3 = 1 \quad \forall j = 1, \dots, n \quad (57)$$

$$per_{j'} - per_j \leq 4\alpha_{jj'} \quad \begin{matrix} j \neq j' \\ \forall j = 1,2, \dots, n \end{matrix} \quad (63) \quad w_{kj} = w_j \cdot x_{kj}^i \quad \begin{matrix} \forall k = 2,3,4,5 \\ \forall j = 1,2, \dots, n \\ \forall i = 1,2,3 \end{matrix} \quad (58)$$

$$(k-1) \cdot w_{kj} - M(2 - y_{ij} - x_{kj}^i) \leq per_j \cdot w_{kj} \leq (k-1) \cdot w_{kj} + M(2 - y_{ij} - x_{kj}^i) \quad \begin{matrix} \forall k = 2,3,4,5 \\ \forall j = 1,2, \dots, n \\ \forall i = 1,2,3 \end{matrix} \quad (59)$$

جدول (۱): نتایج محاسباتی

فاصله اینتگراری تا بهینه (/)	میانگین زمان حل توسط الگوریتم اینتگراری (ثلاثيه)	میانگین زمان حل توسط الگوریتم اینتگراری (ثلاثيه)	فاصله اینتگراری تا بهینه (/)	میانگین زمان حل توسط الگوریتم اینتگراری (ثلاثيه)	میانگین زمان حل توسط الگوریتم اینتگراری (ثلاثيه)	فاصله اینتگراری تا بهینه (/)	میانگین زمان حل توسط الگوریتم اینتگراری (ثلاثيه)	میانگین زمان حل توسط الگوریتم اینتگراری (ثلاثيه)	فاصله اینتگراری تا بهینه (/)
۱.۵.۱.۱	۰.۷۴۴۴	۲.۵۴۴۶	۳۱.۷.۲۰.۱۰	۰.۹۴۴۵	۱۰.۳۵۲۵	۶۱.۲۰.۲۰.۱	۲.۲۶۵۵	۶۸۶.۳۲۵۹	۰.۰۹
۲.۵.۱.۵	۰.۸۱۲۲	۳.۰۰۲۵	۳۲.۷.۲۰.۲۰	۰.۹۲۶۸	۱۰.۲۷۸۶	۶۲.۲۰.۲۰.۵	۲.۲۶۱۸	۶۸۹.۲۵۴۹	۰.۰۶
۳.۵.۱.۱۰	۰.۹۰۶۵	۳.۰۰۶۶	۳۳.۱۰.۱.۱	۱.۲۴۶۱	۶۴.۳۲۱۲	۶۳.۲۰.۲۰.۱۰	۲.۲۹۱۲	۶۹۲.۳۱۴۶	۰.۱۱
۴.۵.۱.۲۰	۰.۸۰۷۳	۳.۰۰۴۷	۳۴.۱۰.۱.۵	۱.۲۳۶۷	۶۵.۰۰۱۲	۶۴.۲۰.۲۰.۲۰	۲.۲۸۵۱	۶۷۴.۴۹۸۶	۰.۱۰
۵.۵.۵.۱	۰.۷۲۳۳	۴.۰۲۴۵	۳۵.۱۰.۱.۱۰	۱.۲۲۸۴	۶۵.۰۰۱۲	۶۵.۳۰.۱.۱	۳.۲۷۱۴	۹۸۹.۰۰۲۱	۰.۰۹
۶.۵.۵.۵	۰.۷۲۰۴	۴.۰۳۶۱	۳۶.۱۰.۱.۲۰	۱.۲۲۴۰	۶۴.۲۱۲۵	۶۶.۳۰.۱.۵	۳.۲۸۰۱	۹۹۶.۷۸۵۴	۰.۱۵
۷.۵.۵.۱۰	۰.۷۲۲۹	۴.۱۱۲۰	۳۷.۱۰.۵.۱	۱.۲۲۰۸	۶۵.۰۴۵۷	۶۷.۳۰.۱.۱۰	۳.۳۴۲۹	۹۶۵.۲۵۸۹	۰.۱۰
۸.۵.۵.۲۰	۰.۷۲۸۰	۴.۰۵۸۷	۳۸.۱۰.۵.۵	۱.۲۴۸۸	۶۵.۳۰۲۱	۶۸.۳۰.۱.۲۰	۳.۳۰۴۵	۹۹۹.۳۵۷۸	۰.۰۹
۹.۵.۱۰.۱	۰.۷۲۸۰	۳.۱۴۵۲	۳۹.۱۰.۵.۱۰	۱.۲۲۴۲	۶۴.۶۹۸۷	۶۹.۳۰.۵.۱	۳.۲۷۶۲	۹۸۲.۳۲۱۱	۰.۱۲
۱۰.۵.۱۰.۵	۰.۷۲۱۲	۳.۶۵۴۵	۴۰.۱۰.۵.۲۰	۱.۲۲۳۰	۶۵.۴۵۱۲	۷۰.۳۰.۵.۵	۳.۲۶۳۲	۹۸۵.۳۶۲۱	۰.۰۱۴
۱۱.۵.۱۰.۱۰	۰.۷۲۲۶	۴.۲۵۸۹	۴۱.۱۰.۱۰.۱	۱.۲۱۹۲	۶۵.۰۰۲۱	۷۱.۳۰.۵.۱۰	۳.۴۹۹۹	۹۹۶.۳۲۵۴	۰.۰۸
۱۲.۵.۱۰.۲۰	۰.۷۲۴۷	۴.۱۱۲۲	۴۲.۱۰.۱۰.۵	۱.۲۲۸۸	۶۴.۰۳۲۸	۷۲.۳۰.۵.۲۰	۳.۶۰۹۴	۹۹۳.۳۶۹۸	۰.۱۵
۱۳.۵.۲۰.۱	۰.۷۲۱۵	۴.۷۴۱۲	۴۳.۱۰.۱۰.۱۰	۱.۲۲۲۱	۶۴.۱۴۸۵	۷۳.۳۰.۱۰.۱	۳.۳۰۴۰	۹۶۵.۵۴۷۸	۰.۱۳
۱۴.۵.۲۰.۵	۰.۷۲۳۴	۳.۹۹۸۴	۴۴.۱۰.۱۰.۲۰	۱.۲۲۸۲	۶۴.۲۵۸۷	۷۴.۳۰.۱۰.۵	۳.۲۹۱۴	۹۵۰.۲۵۷۴	۰.۱۷
۱۵.۵.۲۰.۱۰	۰.۷۶۱۷	۴.۵۶۲۰	۴۵.۱۰.۲۰.۱	۱.۲۲۹۹	۶۴.۳۶۹۸	۷۵.۳۰.۱۰.۱۰	۳.۳۰۱۲	۹۶۸.۳۹۸۴	۰.۱۱
۱۶.۵.۲۰.۲۰	۰.۸۱۲۳	۴.۰۲۹۸	۴۶.۱۰.۲۰.۵	۱.۲۲۳۴	۶۵.۹۸۵۸	۷۶.۳۰.۱۰.۲۰	۳.۲۵۵۰	۹۷۹.۵۹۸۴	۰.۱۶
۱۷.۷.۱.۱	۰.۹۶۱۰	۹.۶۵۲۵	۴۷.۱۰.۲۰.۱۰	۱.۲۲۲۴	۶۷.۲۵۱۲	۷۷.۳۰.۲۰.۱	۳.۲۶۴۹	۹۹۴.۳۸۷۷	۰.۱۴
۱۸.۷.۱.۵	۰.۹۶۱۰	۹.۴۵۷۷	۴۸.۱۰.۲۰.۲۰	۱.۲۳۱۸	۶۷.۴۸۵۲	۷۸.۳۰.۲۰.۵	۳.۲۷۸۱	۹۶۶.۹۸۹۹	۰.۱۳
۱۹.۷.۱.۱۰	۰.۹۵۴۱	۹.۸۶۲۲	۴۹.۲۰.۱.۱	۲.۲۷۹۹	۶۷.۰۳۳۱۵	۷۹.۳۰.۲۰.۱۰	۳.۲۹۶۲	۹۸۵.۸۸۷۵	۰.۱۲
۲۰.۷.۱.۲۰	۰.۹۵۵۹	۹.۱۲۶۹	۵۰.۲۰.۱.۵	۲.۳۰۳۱	۶۵.۰۰۰۲۵	۸۰.۳۰.۲۰.۲۰	۳.۳۰۰۱	۹۸۱.۱۹۴۸	۰.۱۱
۲۱.۷.۵.۱	۰.۹۵۶۶	۹.۳۳۶۸	۵۱.۲۰.۱.۱۰	۲.۲۶۶۱	۶۸.۰۲۱۵۴	۸۱.۴۰.۱.۱	۴.۲۵۹۱	-	
۲۲.۷.۵.۵	۰.۹۵۱۷	۹.۵۶۸۹	۵۲.۲۰.۱.۲۰	۲.۲۸۳۶	۶۵.۳.۲۶۸۹	۸۲.۴۰.۱.۵	۴.۲۴۴۹	-	
۲۳.۷.۵.۱۰	۰.۹۴۸۰	۹.۱۲۴۹	۵۳.۲۰.۵.۱	۲.۲۷۷۹	۶۷۴.۲۱۴۵	۸۳.۴۰.۱.۱۰	۴.۲۵۴۸	-	
۲۴.۷.۵.۲۰	۰.۹۳۷۱	۱۰.۰۱۲۱	۵۴.۲۰.۵.۵	۲.۲۷۰۸	۶۸۵.۲۵۰۱	۸۴.۴۰.۱.۲۰	۴.۲۷۴۱	-	
۲۵.۷.۱۰.۱	۰.۹۱۹۸	۹.۵۲۶۵	۵۵.۲۰.۵.۱۰	۲.۲۷۹۷	۶۸۲.۰۱۴۷۵	۸۵.۴۰.۵.۱	۴.۲۶۷۰	-	
۲۶.۷.۱۰.۵	۱.۰۷۹۹	۱۰.۳۰۵۲	۵۶.۲۰.۵.۲۰	۲.۲۷۹۳	۶۶۷.۲۵۹۶	۸۶.۴۰.۵.۵	۴.۲۷۲۷	-	
۲۷.۷.۱۰.۱۰	۱.۰۳۹۰	۹.۸۸۹۵	۵۷.۲۰.۱۰.۱	۲.۲۷۶۰	۶۹۸.۳۶۹۴	۸۷.۴۰.۵.۱۰	۴.۳۲۶۶	-	
۲۸.۷.۱۰.۲۰	۱.۱۲۱۹	۱۰.۰۲۱۱	۵۸.۲۰.۱۰.۵	۲.۲۷۶۹	۶۹۹.۳۲۱۴	۸۸.۴۰.۵.۲۰	۴.۵۰۷۰	-	
۲۹.۷.۲۰.۱	۱.۱۶۱۱	۱۰.۵۲۶۳	۵۹.۲۰.۱۰.۱۰	۲.۲۸۲۰	۶۷۸.۲۵۸۴	۸۹.۴۰.۱۰.۱	۴.۲۹۹۰	-	
۳۰.۷.۲۰.۵	۱.۰۴۹۹	۹.۵۸۹۸	۶۰.۲۰.۱۰.۲۰	۲.۲۸۵۹	۶۶۴.۲۱۷۹	۹۰.۴۰.۱۰.۵	۴.۲۹۲۰	-	
۹۱.۴۰.۱۰.۱۰	۴.۳۴۸۰		۱۲۱.۶۰.۱۰.۱	۶.۴۶۲۶		۱۵۱.۸۰.۵.۱۰	۸.۷۹۲۱		
۹۲.۴۰.۱۰.۲۰	۴.۶۳۱۹		۱۲۲.۶۰.۱۰.۵	۶.۴۲۵۲		۱۵۲.۸۰.۵.۲۰	۹.۰۴۱۷		
۹۳.۴۰.۲۰.۱	۴.۳۳۵۰		۱۲۳.۶۰.۱۰.۱۰	۶.۴۴۸۰		۱۵۳.۸۰.۱۰.۱	۹.۱۸۵۷		
۹۴.۴۰.۲۰.۵	۴.۴۲۱۸		۱۲۴.۶۰.۱۰.۲۰	۶.۴۳۰۸		۱۵۴.۸۰.۱۰.۵	۹.۵۶۸۷		

دسته .n.k1.K2	میانگین زمان حل الگوریتم ابتکاری (ثانیه)	میانگین زمان حل توسط گمز (ثانیه)	فاصله ابتکاری تا بهینه (%)	دسته .n.k1.K2	میانگین زمان حل توسط الگوریتم ابتکاری (ثانیه)	میانگین زمان حل گمز (ثانیه)	فاصله ابتکاری تا بهینه (%)	دسته .n.k1.K2	میانگین زمان حل الگوریتم ابتکاری (ثانیه)	میانگین زمان حل گمز (ثانیه)	فاصله ابتکاری تا بهینه (%)
۹۵.۴۰.۲۰.۱۰	۵.۱۸۵۳	۱۲۵.۶۰.۲۰.۱	۶.۴۵۳۷	۱۵۵.۸۰.۱۰.۱۰	۹.۶۵۶۱	۱۵۵.۸۰.۱۰.۱۰	۹.۶۵۶۱				
۹۶.۴۰.۲۰.۲۰	۴.۸۸۶۴	۱۲۶.۶۰.۲۰.۵	۶.۴۴۰۵	۱۵۶.۸۰.۱۰.۲۰	۹.۳۶۹۹	۱۵۶.۸۰.۱۰.۲۰	۹.۳۶۹۹				
۹۷.۵۰.۱۰.۱	۵.۴۷۱۶	۱۲۷.۶۰.۲۰.۱۰	۷.۴۹۷۵	۱۵۷.۸۰.۲۰.۱	۹.۰۸۵۲	۱۵۷.۸۰.۲۰.۱	۹.۰۸۵۲				
۹۸.۵۰.۱۰.۵	۵.۴۹۱۶	۱۲۸.۶۰.۲۰.۲۰	۷.۹۱۳۶	۱۵۸.۸۰.۲۰.۵	۹.۰۳۷۳	۱۵۸.۸۰.۲۰.۵	۹.۰۳۷۳				
۹۹.۵۰.۱۰.۱۰	۵.۶۷۱۲	۱۲۹.۷۰.۱۰.۱	۷.۸۳۹۵	۱۵۹.۸۰.۲۰.۱۰	۹.۱۹۰۵	۱۵۹.۸۰.۲۰.۱۰	۹.۱۹۰۵				
۱۰۰.۵۰.۱۰.۲۰	۵.۷۲۸۱	۱۳۰.۷۰.۱۰.۵	۷.۳۹۲۰	۱۶۰.۸۰.۲۰.۲۰	۹.۳۳۸۶	۱۶۰.۸۰.۲۰.۲۰	۹.۳۳۸۶				
۱۰۱.۵۰.۵۰.۱	۵.۶۰۸۹	۱۳۱.۷۰.۱۰.۱۰	۷.۴۷۲۹	۱۶۱.۹۰.۱۰.۱	۱۰.۵۵۴۸	۱۶۱.۹۰.۱۰.۱	۱۰.۵۵۴۸				
۱۰۲.۵۰.۵۰.۵	۵.۵۷۸۸	۱۳۲.۷۰.۱۰.۲۰	۷.۴۸۱۹	۱۶۲.۹۰.۱۰.۵	۱۰.۳۶۳۲	۱۶۲.۹۰.۱۰.۵	۱۰.۳۶۳۲				
۱۰۳.۵۰.۵۰.۱۰	۵.۶۱۱۴	۱۳۳.۷۰.۵۰.۱	۷.۴۸۸۹	۱۶۳.۹۰.۱۰.۱۰	۱۰.۵۵۶۸	۱۶۳.۹۰.۱۰.۱۰	۱۰.۵۵۶۸				
۱۰۴.۵۰.۵۰.۲۰	۵.۷۰۲۲	۱۳۴.۷۰.۵۰.۵	۷.۵۱۹۷	۱۶۴.۹۰.۱۰.۲۰	۱۰.۷۵۰۱	۱۶۴.۹۰.۱۰.۲۰	۱۰.۷۵۰۱				
۱۰۵.۵۰.۱۰.۱	۵.۴۵۷۰	۱۳۵.۷۰.۵۰.۱۰	۷.۵۹۶۵	۱۶۵.۹۰.۵۰.۱	۱۱.۲۷۲۳	۱۶۵.۹۰.۵۰.۱	۱۱.۲۷۲۳				
۱۰۶.۵۰.۱۰.۵	۶.۴۱۹۸	۱۳۶.۷۰.۵۰.۲۰	۷.۸۴۲۹	۱۶۶.۹۰.۵۰.۵	۱۲.۱۳۹۵	۱۶۶.۹۰.۵۰.۵	۱۲.۱۳۹۵				
۱۰۷.۵۰.۱۰.۱۰	۵.۴۲۶۹	۱۳۷.۷۰.۱۰.۱۰	۸.۰۰۸۵	۱۶۷.۹۰.۵۰.۱۰	۱۱.۲۷۱۷	۱۶۷.۹۰.۵۰.۱۰	۱۱.۲۷۱۷				
۱۰۸.۵۰.۱۰.۲۰	۵.۳۹۸۸	۱۳۸.۷۰.۱۰.۵	۷.۵۰۲۹	۱۶۸.۹۰.۵۰.۲۰	۱۰.۹۷۹۳	۱۶۸.۹۰.۵۰.۲۰	۱۰.۹۷۹۳				
۱۰۹.۵۰.۲۰.۱	۵.۴۲۰۳	۱۳۹.۷۰.۱۰.۱۰	۷.۵۷۸۳	۱۶۹.۹۰.۱۰.۱	۱۰.۵۳۷۳	۱۶۹.۹۰.۱۰.۱	۱۰.۵۳۷۳				
۱۱۰.۵۰.۲۰.۵	۵.۳۸۰۳	۱۴۰.۷۰.۱۰.۲۰	۷.۵۶۹۰	۱۷۰.۹۰.۱۰.۵	۱۰.۳۰۰۸	۱۷۰.۹۰.۱۰.۵	۱۰.۳۰۰۸				
۱۱۱.۵۰.۲۰.۱۰	۵.۴۷۱۴	۱۴۱.۷۰.۲۰.۱	۸.۰۶۵۰	۱۷۱.۹۰.۱۰.۱۰	۱۰.۳۶۶۹	۱۷۱.۹۰.۱۰.۱۰	۱۰.۳۶۶۹				
۱۱۲.۵۰.۲۰.۲۰	۵.۴۱۷۸	۱۴۲.۷۰.۲۰.۵	۸.۳۶۳۴	۱۷۲.۹۰.۱۰.۲۰	۱۰.۵۲۴۹	۱۷۲.۹۰.۱۰.۲۰	۱۰.۵۲۴۹				
۱۱۳.۶۰.۱۰.۱	۶.۳۸۶۶	۱۴۳.۷۰.۲۰.۱۰	۸.۰۶۹۱	۱۷۳.۹۰.۲۰.۱	۱۰.۸۰۷۸	۱۷۳.۹۰.۲۰.۱	۱۰.۸۰۷۸				
۱۱۴.۶۰.۱۰.۵	۶.۳۲۳۱	۱۴۴.۷۰.۲۰.۲۰	۸.۰۸۸۰	۱۷۴.۹۰.۲۰.۵	۱۰.۹۶۳۹	۱۷۴.۹۰.۲۰.۵	۱۰.۹۶۳۹				
۱۱۵.۶۰.۱۰.۱۰	۶.۳۳۱۳	۱۴۵.۸۰.۱۰.۱	۹.۰۷۵۶	۱۷۵.۹۰.۲۰.۱۰	۱۰.۶۴۵۴	۱۷۵.۹۰.۲۰.۱۰	۱۰.۶۴۵۴				
۱۱۶.۶۰.۱۰.۲۰	۶.۴۳۸۶	۱۴۶.۸۰.۱۰.۵	۸.۹۳۰۰	۱۷۶.۹۰.۲۰.۲۰	۱۰.۷۰۰۳	۱۷۶.۹۰.۲۰.۲۰	۱۰.۷۰۰۳				
۱۱۷.۶۰.۵۰.۱	۶.۳۸۴۳	۱۴۷.۸۰.۱۰.۱۰	۹.۱۶۰۷	۱۷۷.۱۰۰.۱۰.۱	۱۱.۳۵۱۷	۱۷۷.۱۰۰.۱۰.۱	۱۱.۳۵۱۷				
۱۱۸.۶۰.۵۰.۵	۶.۳۹۲۰	۱۴۸.۸۰.۱۰.۲۰	۹.۲۸۶۶	۱۷۸.۱۰۰.۱۰.۵	۱۲.۸۲۱۴	۱۷۸.۱۰۰.۱۰.۵	۱۲.۸۲۱۴				
۱۱۹.۶۰.۵۰.۱۰	۶.۴۱۸۲	۱۴۹.۸۰.۵۰.۱	۹.۰۹۳۰	۱۷۹.۱۰۰.۱۰.۱۰	۱۲.۸۳۹۰	۱۷۹.۱۰۰.۱۰.۱۰	۱۲.۸۳۹۰				
۱۲۰.۶۰.۵۰.۲۰	۶.۴۰۹۴	۱۵۰.۸۰.۵۰.۵	۹.۲۸۵۰	۱۸۰.۱۰۰.۱۰.۲۰	۱۱.۷۸۵۸	۱۸۰.۱۰۰.۱۰.۲۰	۱۱.۷۸۵۸				
۱۸۱.۱۰۰.۵۰.۱	۱۱.۶۵۶۴	۲۱۱.۲۰۰.۱۰.۱۰	۲۵.۳۹۲۹	۲۴۱.۵۰۰.۱۰.۱	۶۰.۸۴۶۶	۲۴۱.۵۰۰.۱۰.۱	۶۰.۸۴۶۶				
۱۸۲.۱۰۰.۵۰.۵	۱۱.۶۳۴۴	۲۱۲.۲۰۰.۱۰.۲۰	۲۵.۱۹۶۹	۲۴۲.۵۰۰.۱۰.۵	۶۱.۵۲۸۱	۲۴۲.۵۰۰.۱۰.۵	۶۱.۵۲۸۱				
۱۸۳.۱۰۰.۵۰.۱۰	۱۱.۶۵۴۳	۲۱۳.۲۰۰.۵۰.۱	۲۶.۴۹۰	۲۴۳.۵۰۰.۱۰.۱۰	۶۳.۵۱۹۷	۲۴۳.۵۰۰.۱۰.۱۰	۶۳.۵۱۹۷				
۱۸۴.۱۰۰.۵۰.۲۰	۱۱.۹۲۲۰	۲۱۴.۲۰۰.۵۰.۵	۲۵.۳۳۹۰	۲۴۴.۵۰۰.۱۰.۲۰	۶۵.۶۵۸۵	۲۴۴.۵۰۰.۱۰.۲۰	۶۵.۶۵۸۵				
۱۸۵.۱۰۰.۱۰.۱	۱۱.۹۹۳۸	۲۱۵.۲۰۰.۵۰.۱۰	۲۴.۷۷۵۸	۲۴۵.۵۰۰.۵۰.۱	۶۳.۰۴۴۹	۲۴۵.۵۰۰.۵۰.۱	۶۳.۰۴۴۹				
۱۸۶.۱۰۰.۱۰.۵	۱۱.۹۰۶۸	۲۱۶.۲۰۰.۵۰.۲۰	۲۵.۵۲۲۷	۲۴۶.۵۰۰.۵۰.۵	۶۳.۵۷۱۴	۲۴۶.۵۰۰.۵۰.۵	۶۳.۵۷۱۴				
۱۸۷.۱۰۰.۱۰.۱۰	۱۲.۰۴۷۰	۲۱۷.۲۰۰.۱۰.۱	۲۴.۰۰۰۷	۲۴۷.۵۰۰.۵۰.۱۰	۶۵.۰۵۱۷	۲۴۷.۵۰۰.۵۰.۱۰	۶۵.۰۵۱۷				
۱۸۸.۱۰۰.۱۰.۲۰	۱۲.۰۷۳۵	۲۱۸.۲۰۰.۱۰.۵	۲۴.۳۹۱۷	۲۴۸.۵۰۰.۵۰.۲۰	۶۷.۱۳۵۲	۲۴۸.۵۰۰.۵۰.۲۰	۶۷.۱۳۵۲				
۱۸۹.۱۰۰.۲۰.۱	۱۱.۹۶۹۱	۲۱۹.۲۰۰.۱۰.۱۰	۲۴.۷۵۲۵	۲۴۹.۵۰۰.۱۰.۱	۶۳.۵۷۶۰	۲۴۹.۵۰۰.۱۰.۱	۶۳.۵۷۶۰				
۱۹۰.۱۰۰.۲۰.۵	۱۲.۳۳۵۲	۲۲۰.۲۰۰.۱۰.۲۰	۲۵.۶۴۵۲	۲۵۰.۵۰۰.۱۰.۵	۶۴.۳۹۹۰	۲۵۰.۵۰۰.۱۰.۵	۶۴.۳۹۹۰				
۱۹۱.۱۰۰.۲۰.۱۰	۱۱.۶۴۹۷	۲۲۱.۲۰۰.۲۰.۱	۲۴.۳۴۰۶	۲۵۱.۵۰۰.۱۰.۱۰	۶۵.۳۳۹۸	۲۵۱.۵۰۰.۱۰.۱۰	۶۵.۳۳۹۸				
۱۹۲.۱۰۰.۲۰.۲۰	۱۱.۶۷۴۰	۲۲۲.۲۰۰.۲۰.۵	۲۴.۷۴۵۲	۲۵۲.۵۰۰.۱۰.۲۰	۶۷.۷۳۶۳	۲۵۲.۵۰۰.۱۰.۲۰	۶۷.۷۳۶۳				
۱۹۳.۱۰۰.۱۰.۱	۲۲.۹۶۷۲	۲۲۳.۲۰۰.۲۰.۱۰	۲۵.۴۶۳۴	۲۵۳.۵۰۰.۲۰.۱	۶۴.۵۸۱۷	۲۵۳.۵۰۰.۲۰.۱	۶۴.۵۸۱۷				
۱۹۴.۲۰۰.۱۰.۵	۲۳.۰۷۱۹	۲۲۴.۲۰۰.۲۰.۲۰	۲۶.۱۶۲۶	۲۵۴.۵۰۰.۲۰.۵	۶۵.۹۳۷۵	۲۵۴.۵۰۰.۲۰.۵	۶۵.۹۳۷۵				
۱۹۵.۲۰۰.۱۰.۱۰	۲۲.۷۲۲۸	۲۲۵.۴۰۰.۱۰.۱	۲۶.۲۴۹۳	۲۵۵.۵۰۰.۲۰.۱۰	۶۷.۲۲۶۷	۲۵۵.۵۰۰.۲۰.۱۰	۶۷.۲۲۶۷				
۱۹۶.۲۰۰.۱۰.۲۰	۲۴.۰۰۲۲	۲۲۶.۴۰۰.۱۰.۵	۲۷.۱۸۳۴	۲۵۶.۵۰۰.۲۰.۲۰	۶۹.۰۸۰۹	۲۵۶.۵۰۰.۲۰.۲۰	۶۹.۰۸۰۹				
۱۹۷.۲۰۰.۵۰.۱	۲۵.۱۹۸۲	۲۲۷.۴۰۰.۱۰.۱۰	۲۸.۳۳۴۰	۲۵۷.۱۰۰۰.۱۰.۱	۱۸۰.۲۴۱۵	۲۵۷.۱۰۰۰.۱۰.۱	۱۸۰.۲۴۱۵				
۱۹۸.۲۰۰.۵۰.۵	۲۴.۲۶۶۶	۲۲۸.۴۰۰.۱۰.۲۰	۲۸.۹۲۱۲	۲۵۸.۱۰۰۰.۱۰.۵	۱۸۴.۲۱۲۰	۲۵۸.۱۰۰۰.۱۰.۵	۱۸۴.۲۱۲۰				
۱۹۹.۲۰۰.۵۰.۱۰	۲۳.۷۱۱۵	۲۲۹.۴۰۰.۵۰.۱	۲۷.۴۳۲۷	۲۵۹.۱۰۰۰.۱۰.۱۰	۱۹۰.۲۰۳۰	۲۵۹.۱۰۰۰.۱۰.۱۰	۱۹۰.۲۰۳۰				
۲۰۰.۲۰۰.۵۰.۲۰	۲۶.۲۴۴۳	۲۳۰.۴۰۰.۵۰.۵	۲۸.۲۷۸۱	۲۶۰.۱۰۰۰.۱۰.۲۰	۱۹۴.۷۸۴۴	۲۶۰.۱۰۰۰.۱۰.۲۰	۱۹۴.۷۸۴۴				
۲۰۱.۲۰۰.۱۰.۱	۲۴.۵۸۸۱	۲۳۱.۴۰۰.۵۰.۱۰	۲۹.۶۵۲۱	۲۶۱.۱۰۰۰.۵۰.۱	۱۹۳.۶۶۵۱	۲۶۱.۱۰۰۰.۵۰.۱	۱۹۳.۶۶۵۱				
۲۰۲.۲۰۰.۱۰.۵	۲۳.۰۷۵۴	۲۳۲.۴۰۰.۵۰.۲۰	۲۵.۰۶۸۴۴	۲۶۲.۱۰۰۰.۱۰.۱۰	۱۹۵.۰۰۲۱	۲۶۲.۱۰۰۰.۱۰.۱۰	۱۹۵.۰۰۲۱				
۲۰۳.۲۰۰.۱۰.۱۰	۲۳.۵۷۲۲	۲۳۳.۴۰۰.۱۰.۱	۲۸.۱۰۰۵	۲۶۳.۱۰۰۰.۱۰.۲۰	۲۰۰.۱۲۱۱	۲۶۳.۱۰۰۰.۱۰.۲۰	۲۰۰.۱۲۱۱				

دسته .n.k1.k2	میانگین زمان حل الگوریتم ابتکاری (ثانیه)	میانگین زمان حل توسط گمز (ثانیه)	فاصله ابتکاری تا بهینه (/)	دسته .n.k1.k2	میانگین زمان حل توسط الگوریتم ابتکاری (ثانیه)	میانگین زمان حل گمز (ثانیه)	فاصله ابتکاری تا بهینه (/)	دسته .n.k1.k2	میانگین زمان حل الگوریتم ابتکاری (ثانیه)	میانگین زمان حل توسط گمز (ثانیه)	فاصله ابتکاری تا بهینه (/)
۲۰۴.۲۰۰.۱۰.۲۰	۲۳.۳۴۰۲	۲۳۴.۴۰۰.۱۰.۵	۴۸.۴۹۶۵	۲۶۴.۱۰۰۰.۲۰.۲۰	۲۱۲.۲۰۱۰	۲۶۴.۱۰۰۰.۲۰.۲۰	۲۱۲.۲۰۱۰	۲۰۵.۲۰۰.۲۰.۱	۲۵.۴۲۸۱	۲۳۵.۴۰۰.۱۰.۱۰	۴۹.۹۲۷۹
۲۰۶.۲۰۰.۲۰.۵	۲۲.۹۳۷۸	۲۳۶.۴۰۰.۱۰.۲۰	۵۰.۸۵۷۷	۲۶۶.۲۰۰۰.۱۰.۲۰	۳۶۰.۲۲۰۰	۲۶۶.۲۰۰۰.۱۰.۲۰	۳۶۰.۲۲۰۰	۲۰۷.۲۰۰.۲۰.۱۰	۲۳.۵۰۳۳	۲۳۷.۴۰۰.۲۰.۱	۴۸.۸۹۷۵
۲۰۸.۲۰۰.۲۰.۲۰	۲۶.۱۶۹۶	۲۳۸.۴۰۰.۲۰.۵	۴۹.۶۵۸۱	۲۶۸.۵۰۰۰.۱۰.۱۰	-	۲۶۸.۵۰۰۰.۱۰.۱۰	-	۲۰۹.۳۰۰.۱.۱	۳۷.۲۶۰۰	۲۳۹.۴۰۰.۲۰.۱۰	۵۰.۳۷۲۲
۲۱۰.۳۰۰.۱.۵	۳۶.۲۷۹۹	۲۴۰.۴۰۰.۲۰.۲۰	۵۱.۸۲۳۴	۲۷۰.۱۰۰۰۰.۱.۱	-	۲۷۰.۱۰۰۰۰.۱.۱	-				

جدول (۳): مرور ادبیات پیشین

روش حل	سال	نویسنده	مدل مسأله
DP	۱۹۹۴	کرامر و لی	$1 \left  \sum w_j U_j \right $ و پنجره زمانی
ابتکاری	۲۰۰۵	ام هلا و بوفلین	$1 \left  r_j \sum w_j U_j \right $
BIP	۲۰۰۶	چن	$1 \left  nr - fd \right  \bar{F}$
ابتکاری	۲۰۰۶	بیبویانگ	زمان بندی مجدد (تابع هزینه کل)
ابتکاری	۲۰۰۹	لاو و جی	$1 \left  nr - fpa \right  C_{\max}$
MIP BB	۲۰۱۱	بریاند و اورری	$1 \left  nr - r_j \right  \sum U_j$
ابتکاری	۲۰۱۴	ترخوف و همکاران	ترکیب مسأله فلوشاپ با نظریه صف
NP-hard	۲۰۱۶	مشکانی و مصلحی	$1 \left  nr - fpa \right  \sum C_i$
BB	۲۰۱۸	مشکانی و مصلحی	$1 \left  nr - fPa \right  \bar{F}$
NP-hard	۲۰۱۸	مشکانی و مصلحی	$1 \left  nr - fPa \right  \bar{F}$

مسأله پیشنهادی

زمان بندی کارها با اولویت متغیر و زمان دسترسی متفاوت با تابع هدف تعداد کار دیرکردار وزنی - رویکرد حل ابتکاری

(2014) Integrating Queueing Theory and Scheduling for Dynamic Scheduling Problems, Journal of Arti\_cial Intelligence Research, 50(7), pp. 535-572.

[۶] مجید حسین زاده و راشد صحرائیان (۱۳۹۶). حل مسأله زمان بندی چندعاملی در محیط جریان کارگاهی با در نظر گرفتن اثر زمانی و رد کردن کارها با استفاده از یک الگوریتم فراالبتکاری، نشریه پژوهش های مهندسی صنایع در سیستم های تولید، بهار و تابستان ۱۳۹۶، سال پنجم، شماره دهم، صفحه ۶۷-۲۳.

[7] M. Pinedo (2008), Scheduling: Theory, Algorithms and Systems, Springer, New York, NY, USA, 3rd edition.

[8] Low, C., Ji, M., Hsu, C.J., and Su, C.T. (2002) Minimizing the makespan in a single machine scheduling problem with flexible and periodic maintenance, Applied Mathematical Modelling, 34(2), pp. 334-342.

[9] Mashkani, O., Moslehi, Gh., (2016) Minimising the total completion time in a single machine scheduling

مراجع

- [1] Baker, K.R., *Introduction to sequencing and scheduling*, John Wily, New York, 1974.
- [2] Chen, J.S., "Optimization models for the machine scheduling problem with a single flexible maintenance activity", *Engineering Optimization*, Vol., No., 2006.
- [3] Mashkani, O., Moslehi, Gh., (2018) Minimizing the Number of Tardy Jobs in the Single Machine Scheduling Problem under Bimodal Flexible and Periodic Availability Constraints, *International Journal of Industrial Engineering & Production Research*, 29(1), pp. 15-34.
- [۴] جواد بهنامیان و فاطمه کمیجانی (۱۳۹۷)، ارائه الگوریتم شاخه و برش برای حل مسأله زمان بندی تولید کارگاهی با استفاده از نامعادلات معتبر، نشریه پژوهش های مهندسی صنایع در سیستم های تولید، پاییز و زمستان ۱۳۹۷، سال ششم، شماره سیزدهم، صفحه ۹۳۱-۹۹۱.
- [5] Terekhov, D., Tran, T., Down, D., BECK, Ch.,

- with a minimum number of tardy jobs, *Computers & Industrial Engineering* 40, 349–360.
- [17] Briand, C., Ourari, S., (2011) Minimizing the number of tardy jobs for the single machine scheduling problem: MIP-based lower and upper bounds, *RAIRO-OR*.
- [18] Yang, B., (2007) Single machine rescheduling with new jobs arrivals and processing time compression, *Int J Adv Manuf Technol*, 34: 378–384
- [19] Hall N.G. and C.N. Potts (2004), Rescheduling for new orders, *Operations Research* 52, 440-453.
- [20] Wu, C.C., and Lee, W.C., (2003) Scheduling linear deteriorating jobs to minimize makespan with an availability constraint on a single machine, *Information Processing Letters*, 87(2), pp. 89-93.
- [21] Ming Liu, a., Feifeng Zheng, c., Shijin Wang, Jiazhen Hua., (2012) Optimal algorithms for online single machine scheduling with deteriorating jobs, *Theoretical Computer Science*, 445, pp. 75-81.
- [22] Moore, J.M., “An n job, one machine sequencing algorithm for minimizing the number of late jobs”, *Management Science*, Vol., No., pp. 102-109, 1968.
- [23] Lenstra, J.K., Rinnooy, A.H.G. and P. Brucker, (1977) Complexity of machine scheduling problems, *Annals of Discrete Mathematics*, 1, 343-362.
- problem under bimodal flexible periodic availability constraints, *International Journal of Computer Integrated Manufacturing*, 29(3), pp. 1-19.
- [۱۰] فرداد حمیدرضا و همکاران (۱۳۸۷)، ارزیابی روش صف‌بندی جدید برای انتقال ترافیک Diffserv روی شبکه RPR، مهندسی برق مجلّسی، پاییز ۱۳۸۷، دوره ۲، شماره ۲، از صفحه ۳۵ تا ۴۳.
- [11] Hermelin, D., (2018) Karhi, Sh., Pinedo, M., New algorithms for minimizing the weighted number of tardy jobs on a single machine, *Ann Oper Res*, published online.
- [12] M'Hallah, R., Bulfin, R., (2005) Minimizing the weighted number of tardy jobs on a single machine with release dates, *European Journal of Operational Research*, 176, pp. 727–744.
- [13] Kramer, F., Lee, C., (1994) Due Window Scheduling for Parallel Machines, 20(2), pp. 69-89.
- [14] Anger F.D., Lee C.Y., and Martin-Vega L.A. (1986) Single machine scheduling with tight windows. Research Report, Department of Industrial and Systems Engineering, University of Florida.
- [15] Sidney, J.B., (1977) Optimal single machine scheduling with earliness and tardiness penalties, *Operations Research*, 25, 62–69.
- [16] Chang, P.C., Su, L.H., (2001) Scheduling n jobs on one machine to minimize the maximum lateness



DOI: 10.22084/ier.2022.4384

## The Problem of Scheduling a Single Machine by Considering Variable Priorities and Release Times

S. Gholami<sup>1\*</sup>, F. Ganji<sup>2</sup>

<sup>1</sup> Assistant Professor, Department of Industrial Engineering, Faculty of Industrial Engineering, Khajeh Nasir al-Din Tusi University of Technology, Tehran, Iran

<sup>2</sup> PhD Student in Industrial Engineering, Department of Industrial Engineering, Faculty of Industrial Engineering, Khajeh Nasir al-Din Tusi University of Technology, Tehran, Iran

### ARTICLE INFO

#### **Article history:**

Received 14 June 2021

Accepted 01 August 2021

#### **Keywords:**

Single machine scheduling

Variable priority levels

Release time

### ABSTRACT

In recent years, with the competitive environment, the importance of on time delivery and customer satisfaction is crucial. The objective functions, such as minimizing the number of tardy jobs, have attracted an increasing attention. This study aims to schedule the operations by minimizing the number of weighted tardy jobs in two modes of delay with a financial penalty and delay with lost sales. In this paper, the start time of operation is a decision variable. Furthermore, the operations can be only pursued one time, but the time of their availability is considered uncertain. In addition, the completion time of each operation is variable in two intervals; At the beginning of the interval, the delivery time of the task is considered without any penalty while at the end of the interval, the delivery time is determined with a penalty. As another innovation, this research examines the priority of variables so that by approaching the due dates and deadlines as well as the degree of customer urgency. It is updated based on some factors including the weight of the product order and the remaining processing time. In this paper, first the mathematical problem formulation is established and then a heuristic algorithm is used to solve the proposed model and find near-optimal solutions. To accomplish that, 2700 sample problems are generated and each is solved by GAMS software and the mentioned heuristic algorithm. The obtained results show the satisfactory performance of the heuristic algorithm in obtaining the near-optimal solution in a reasonable time.

\* Corresponding author. S. Gholami  
Tel.: 021-84063356; E-mail address: [s\\_gholami@kntu.ac.ir](mailto:s_gholami@kntu.ac.ir)